



Rep. REPERTORIO N. 55/2023
PROT N. 217 DEL 21/12/2023 (2023-URM1060-0000217)
codice procedura: 2023CTL011

AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE

riservata al solo personale dipendente dell'Università La Sapienza.

Docente proponente: Luca Persia

Visto l'art. 7, comma 6 del D.Dlgs. n. 165/2001 (e sue successive modificazioni ed integrazioni);

Visto l'art. 5 del Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";

Vista la richiesta di attivazione della procedura diretta al conferimento di un incarico di lavoro autonomo presentata dal Prof. Luca Persia;

Considerata la necessità di procedere alla verifica preliminare in ordine all'impossibilità di oggettiva di utilizzare il personale dipendente all'interno dell'Università per il conferimento del suddetto incarico;

si rende noto che il Centro di Ricerca per il Trasporto e la Logistica intende conferire un incarico per lo svolgimento di un'attività di collaborazione a titolo gratuito.

OGGETTO DELLA PRESTAZIONE: attività di Supporto alla valutazione degli aspetti normativi legati ai veicoli a guida autonoma nell'ambito dei progetti del CTL

COMPETENZE DEL PRESTATORE: esperienza professionale pluriennale;
precedenti esperienze professionali analoghe

DURATA E IMPEGNO PREVISTO:

Durata: 2 mese/i Impegno previsto: da svolgersi in completa autonomia secondo le indicazioni del Responsabile Scientifico con possibilità di trasferte

PUBBLICAZIONE: Il presente avviso verrà pubblicato sul portale della Trasparenza di Ateneo.

Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire al Direttore di Centro di Ricerca per il Trasporto e la Logistica entro 7 giorni dalla data di pubblicazione la





propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del Responsabile della Struttura di incardinazione.

Roma, 21/12/2023

Il Direttore
del Centro di Ricerca per il
Trasporto e la Logistica
Prof. Gaetano Fusco

