



**Codice Bando: BR n. 14/2025**

### VERBALE DOMANDE COLLOQUIO

La Commissione giudicatrice della selezione di cui in epigrafe, è tornata a riunirsi in modalità telematica alle ore 14:30 del giorno 18/07/2025

Al candidato Simone Orelli vengono poste le seguenti domande:

Quali sono le competenze pregresse che ritiene utili per il raggiungimento del compito richiesto in questa posizione di ricerca.
Come si potrebbe includere la conoscenza delle caratteristiche di slittamento nel contatto al livello di progetto del controllore di forza.
Come si potrebbe codificare l'efficienza energetica di un controllore di forza che garantisca il mantenimento del contatto.
Come organizzerebbe un sistema sperimentale per validare la legge di controllo e verificare il soddisfacimento delle specifiche del problema oggetto della ricerca.

Al candidato Jacopo Tedeschi vengono poste le seguenti domande:

Quali sono le competenze pregresse che ritiene utili per il raggiungimento del compito richiesto in questa posizione di ricerca.
Gradi di attuazione necessari per il robot aereo per mantenere il contatto con una superficie piana in un ambiente 3D.
Quali informazioni potrebbe fornire il sensore ottico tattile soffice (SOTA), oltre a misurare la forza di contatto, sulla natura dell'ambiente e sullo stato del robot aereo.
Quale algoritmo utilizzerebbe per stimare l'orientamento della telecamera solidale al drone (interna al SOTA).

La commissione chiude i lavori alle ore 15:30 del giorno 18/07/2025.

Letto, approvato e sottoscritto,

Roma 18/07/2025

**LA COMMISSIONE:**

**Alessandro De Luca**

**Antonio Franchi**

**Marilena Vendittelli**