



## PROVVEDIMENTO DI APPROVAZIONE ATTI

### LA DIRETTRICE

**VISTO** l'art. 7 comma 6 del D.Lgs. n. 165/2001 (e sue successive modificazioni ed integrazioni);  
**VISTO** l'art. 18, comma 1, lett. b) e c) della Legge n. 240/2010;  
**VISTO** il D.Lgs. n. 75/2017;  
**VISTO** il Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";  
**VISTA** delibera del Consiglio di Dipartimento del 03/03/2022 con la quale è stato autorizzato l'avvio di una procedura comparativa su richiesta del Responsabile Scientifico: Giuseppe Oriolo, sui seguenti fondi:

- Progetto Medio Ateneo 2020 - Oriolo - Titolare del fondo: Giuseppe Oriolo

**VISTO** l'avviso interno prot. n. Prot. n. 808 del 03/03/2022 Rep. 77 pubblicato il 03/03/2022;  
**VISTA** la dichiarazione di indisponibilità oggettiva della Direttrice prot. n. Prot. 917 del 14/03/2022 Rep. 90 del 10/03/2022;  
**VISTO** il bando n. 13/2022, scaduto il 28/03/2022;  
**VISTA** la nomina della Commissione, deliberata dal Consiglio di Dipartimento nella seduta del 21/04/2022, e disposta con provvedimento della Direttrice prot. n. Prot. 1443 del 22/04/2022 Rep. 110 del 22/04/2022  
**VISTO** il verbale redatto in data 22/04/2022 dalla Commissione giudicatrice e conservato presso gli archivi del Dipartimento.

### DISPONE

#### Art. 1

Sono approvati gli atti della procedura selettiva per il conferimento di 1 incarico di lavoro del bando n. 13/2022

#### Art. 2

È approvata la seguente graduatoria finale di merito:

1. VULCANO VERONICA 25.00 / 30

Sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti per l'ammissione al concorso di cui sopra e per la stipula del contratto, è dichiarato vincitore del concorso pubblico per il conferimento di incarico di lavoro autonomo per lo svolgimento della seguente ricerca universitaria:

L'obiettivo è la creazione e test di un plugin CoppeliaSim (codice C++) che implementi un'architettura di controllo basata su NMPC per sistemi robotici, con particolare riferimento a veicoli autonomi. Il sistema di controllo deve operare in tempo reale e implementare al suo interno comportamenti robusti. L'attività proposta è di supporto al Progetto di Ateneo 2020 di cui è Responsabile scientifico il prof. Giuseppe Oriolo

Il presente decreto sarà acquisito alla raccolta interna e reso pubblico mediante pubblicazione sul



portale della Trasparenza di Ateneo.

Roma, 04/05/2022

LA DIRETTRICE  
Prof.ssa Tiziana Catarci