



**AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE
riservata al solo personale dipendente dell'Università La Sapienza.**

Docente proponente: Prof. Alessandro De Luca

Visto l'art. 7, comma 6 del D.Dlgs. n. 165/2001 (e sue successive modificazioni ed integrazioni);

Visto l'art. 5 del Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";

Vista la richiesta di attivazione della procedura diretta al conferimento di 1 incarico di lavoro autonomo presentata da: Prof. Alessandro De Luca

Considerata la necessità di procedere alla verifica preliminare in ordine all'impossibilità di oggettiva di utilizzare il personale dipendente all'interno dell'Università per il conferimento del suddetto incarico;

si rende noto che la Struttura: Dipartimento di Ingegneria Informatica, Automatica e Gestionale -Antonio Ruberti- intende conferire n. 1 incarico per lo svolgimento di un'attività di collaborazione a titolo gratuito.

OGGETTO DELLA PRESTAZIONE: attività di Identificazione dinamica del robot KUKA KR5, nell'ambito della seguente ricerca universitaria: L'attività riguarderà lo studio e l'Implementazione d un algoritmo di identificazione della dinamica del robot manipolatore KUKA KR5 disponibile nel laboratorio di robotica del DIAG, a partire dalle misure di posizione fornite degli encoder e del solo valore assoluto delle correnti dei motori.

COMPETENZE DEL PRESTATORE:

- Comprovata esperienza di laboratorio in Robotica
- Comprovata esperienza nelle metodologie per la modellistica dinamica di robot manipolatori articolati
- Comprovata esperienza nelle tecniche di identificazione parametrica in robotica con l'impiego di traiettorie sufficientemente eccitanti
- Comprovata esperienza nei metodi di controllo di traiettoria basati sull'inversione della dinamica

DURATA E IMPEGNO PREVISTO:

Durata: 1 mesi

PUBBLICAZIONE:

Il presente avviso sarà inserito sul proprio sito web sul portale della Trasparenza di Ateneo dal 20/12/2021 al 27/12/2021.

Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire alla Direttrice del Dipartimento di Ingegneria Informatica, Automatica e Gestionale -Antonio Ruberti- entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del Responsabile della Struttura di incardinazione.

Roma, li 20/12/2021

LA DIRETTRICE
Prof.ssa Tiziana Catarci