



Prot. n. 2903 del 25/10/2019
Rep. N. 184
Pos. VII/1

AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE
(Verifica preliminare interna all'Ateneo "La Sapienza")

AVVISO N. 56/incarico di lavoro/2019

Visto l'art. 7, comma 6 del D. Lgs. N. 165/2001 e s.m.i;

Visto l'art. 5 del Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";

Vista la richiesta di attivazione della procedura diretta al conferimento di un incarico di lavoro autonomo presentata dal Prof. Giuseppe Oriolo;

Considerata la necessità di procedere alla verifica preliminare in ordine all'impossibilità oggettiva di utilizzare il personale dipendente all'interno dell'Università per il conferimento del suddetto incarico;

Si rende noto che il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" intende conferire n. 1 incarico per lo svolgimento di un'attività di collaborazione a titolo gratuito.

OGGETTO PRESTAZIONE: Implementazione di una architettura di controllo basata su Intrinsically Stable MPC per robot umanoidi;

COMPETENZE DEL CANDIDATO: Esperienza con robot NAO, conoscenza C++ e ambiente V-REP;

TITOLI/REQUISITI RICHIESTI AL CANDIDATO: Laurea Magistrale in Control Engineering, Artificial Intelligence and Robotics, o analoghe;

DURATA CONTRATTUALE: Entro 1 mese dalla firma del contratto;

PUBBLICAZIONE: Il presente avviso sarà affisso sul portale della Trasparenza di Ateneo dal 25/10/2019 al 29/10/2019.

Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire alla Direttrice del Dipartimento entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del responsabile della struttura di incardinazione.

Roma, 25/10/2019

Firmato
IL RESPONSABILE DELLA STRUTTURA
Prof.ssa Tiziana Catarci