DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INFORMATICA AUTOMATICA E GESTIONALE ANTONIO RUBERTI



## PROVVEDIMENTO DI NOMINA DELLA COMMISSIONE ESAMINATRICE

## IL DIRETTORE

Vista la legge 9 maggio 1989, n. 168;

Vista la legge 30 dicembre 2010, n. 240;

**Visto** lo Statuto dell'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", emanato con D.R. n. 3689 del 29/10/2012;

**Visto** il Regolamento d'Ateneo per l'assegnazione di borse di ricerca emanato con D.R. 2425/2025 prot. n. 123321 del 06/08/2025;

Vista la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" del 04/09/2025 con cui è stata autorizzata la pubblicazione del bando della procedura selettiva pubblica, per titoli e colloquio, per l'attribuzione di n. 1 borsa di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti", dal titolo "Sviluppo di prototipi per l'acquisizione di dati da sensori eterogenei (lidar, IMU, depth camera); progettazione e sviluppo di sistemi di calibrazione estrinseci/intrinsici per sensori; progettazione e sviluppo di una multicamera Visual Odometry in grado di operare in condizioni di illuminazione non favorevoli; studio di metodi per la rilevazione dell'orientamento assoluta basato su mappe celesti; studio di tecniche di place recognition per ambienti lunari";

Vista la scadenza del bando in data 30/09/2025;

**Vista** la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" del **28/10/2025** con cui è stata proposta la nomina della commissione esaminatrice della predetta procedura selettiva;

## **DISPONE**

la nomina dei seguenti componenti della commissione esaminatrice della procedura selettiva pubblica, per titoli e colloquio, per l'attribuzione di n. 1 borsa di studio per lo svolgimento di attività di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti", dal titolo "Sviluppo di prototipi per l'acquisizione di dati da sensori eterogenei (lidar, IMU, depth camera); progettazione e sviluppo di sistemi di calibrazione estrinseci/intrinsici per sensori; progettazione e sviluppo di una multicamera Visual Odometry in grado di operare in condizioni di illuminazione non favorevoli; studio di metodi per la rilevazione dell'orientamento assoluta basato su mappe celesti; studio di tecniche di place recognition per ambienti lunari" di cui al bando n. 20/2025 prot. 4914 rep. 276 del 10/09/2025:

Prof. Giorgio Grisetti Prof. Luca locchi

Prof. Luca Di Giammarino

Il Direttore del Dipartimento Prof. Alberto Nastasi