

PROCEDURA SELETTIVA PUBBLICA PER TITOLI E COLLOQUIO PER L'ASSEGNAZIONE DI
N.1 BORSA DI STUDIO AVENTE AD OGGETTO ATTIVITA' DI RICERCA DA SVOLGERE
PRESSO IL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INFORMATICA, AUTOMATICA E GESTIONALE
"ANTONIO RUBERTI" DELLA SAPIENZA UNIVERSITA' DI ROMA

TITOLO DELLA RICERCA:

"Optimal trajectory planning and control of robots in collaborative tasks" di
cui al bando BR n.4/2020, Prot. n. 493, Rep. n. 28 del 10/02/2020

VERBALE N. 2 - COLLOQUIO

La Commissione giudicatrice della selezione di cui in epigrafe, è tornata a riunirsi in modalità telematica (Google Meet) alle ore 14:00 del giorno 23 aprile 2020. L'unico candidato ha manifestato la rinuncia al diritto di preavviso.

Risulta presente il candidato:

1. Khaled AL KHUDIR, identificato tramite Carta d'Identità n. xxxxxxxx, rilasciata dal Comune di xxxxx, scadenza xx.xx.xxxx.

Al candidato vengono poste le seguenti domande: problemi aperti nel controllo ottimo di manipolatori, funzioni obiettivo utili nei problemi di robotica collaborativa. Il giudizio della Commissione è molto positivo; vengono attribuiti 8 punti. Viene inoltre accertato dalla commissione un buon livello di conoscenza della lingua inglese.

La seduta è tolta alle ore 14:30.

Letto, approvato e sottoscritto.

LA COMMISSIONE

Prof. Alessandro De Luca (Presidente)

Prof. Leonardo Lanari (Membro-Segretario)

Prof. Giuseppe Oriolo (Membro)

Roma, 23 aprile 2020