

PROCEDURA SELETTIVA PER IL RECLUTAMENTO DI N. 1 RICERCATORE A TEMPO DETERMINATO DI TIPOLOGIA A PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/H1 - SETTORE SCIENTIFICO-DISCIPLINARE ING-INF/05- PRESSO IL DIPARTIMENTO DI Ingegneria informatica, automatica e gestionale Antonio Ruberti DELL'UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI ROMA "LA SAPIENZA" BANDITA CON D.D. N. 1/2022 DEL 05-04-2022

ALLEGATO 3 VERBALE 3 - GIUDIZI INDIVIDUALI E COLLEGIALI

L'anno 2022, il giorno 22 del mese di Luglio si è riunita (in via telematica all'indirizzo di Google meet <https://meet.google.com/mqw-wrnf-mgg>) la Commissione giudicatrice della procedura selettiva per il reclutamento di n. 1 Ricercatore a tempo determinato di tipologia A per il Settore concorsuale 09/H1 – SETTORE SCIENTIFICO-DISCIPLINARE ING-INF/05- PRESSO IL DIPARTIMENTO DI Ingegneria informatica, automatica e gestionale Antonio Ruberti DELL'UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI ROMA "LA SAPIENZA" BANDITA CON D.D. N. 1/2022 DEL 05-04-2022 e composta da:

- Prof. Daniele Nardi – professore ordinario presso il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale Antonio Ruberti dell'Università degli Studi di Roma "La Sapienza"
- Prof. Matteo Matteucci – professore ordinario presso il Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria del Politecnico di Milano
- Prof. Antonio Sgorbissa – professore associato presso il Dipartimento di informatica, bioingegneria, robotica e ingegneria dei sistemi dell'Università degli Studi di Genova

La Commissione inizia i propri lavori alle ore 8.00 e procede ad elaborare la valutazione individuale e collegiale dei titoli e delle pubblicazioni dei candidati.

CANDIDATO: Andrea Ribichini

COMMISSARIO 1 Daniele Nardi

TITOLI

La carriera di studio e formazione del candidato inizia nel 2002 con il conseguimento della laurea vecchio ordinamento in Ingegneria Elettronica, e porta al conseguimento del dottorato di Ricerca nel 2008. Nei successivi quattordici anni di attività post dottorato il candidato ha avuto una serie di collaborazioni principalmente con il Dipartimento di Ingegneria Informatica Automatica e Gestionale, su diverse tematiche, tra le quali informatica teorica, e nella parte finale la valutazione della produzione scientifica attraverso analisi bibliometriche. Ha svolto attività didattica nell'ambito dei corsi di studio della laurea in Ingegneria Informatica e Gestionale di Sapienza.

Valutazione sui titoli

L'attività di ricerca, inizialmente orientata a problematiche algoritmiche, si è nell'ultimo decennio focalizzata sull'analisi bibliometrica. In particolare, nessuno dei progetti intrapresi dopo il dottorato ha portato all'acquisizione di competenze specifiche nell'ambito di interesse del presente bando. In particolare, non si riscontrano competenze di robotica, di interazione uomo-robot e di applicazioni della robotica nel campo dell'agricoltura di precisione. Pertanto, anche se la carriera indica una sufficiente attitudine verso la ricerca, mancano le competenze specifiche richieste per lo svolgimento

delle attività di ricerca previste dal bando. La valutazione dei titoli è pertanto inadeguata ai fini del presente bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Are Italian research assessment exercises sizebiased?" pubblicato su *Scientometrics* 125 (2020), pagg. 533-549, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini, M. Schaerf "On bibliometrics in academic promotions: a case study in computer science and engineering in Italy", pubblicato su *Scientometrics* 124 (2020), pagg. 2207-2228, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, I. Lari, A. Ribichini "Max flow vitality in general and st-planar graphs", pubblicato su *Networks*, volume 74, numero 1 (2019), pagg. 70-78, Wiley.

BUONA, NON PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "On the Shapley value and its application to the Italian VQR research assessment exercise", pubblicato su *Journal of Informetrics (JOI)*, volume 13, numero 1 (Febbraio 2019), pagg. 87-104, Elsevier.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Accuracy of Author Names in Bibliographic Data Sources: An Italian Case Study", pubblicato su *Scientometrics*, volume 117, numero 3 (Dicembre 2018), pagg. 1777-1791, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

6. Titolo della pubblicazione: F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "Computing the Shapley value in allocation problems: approximations and bounds, with an application to the Italian VQR research assessment program", pubblicato su *Journal of Experimental & Theoretical Artificial Intelligence (JETAI)*, volume 30, numero 4 (2018), pagg. 505-524, Taylor & Francis.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

7. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "On Resilient Graph Spanners", pubblicato su *Algorithmica*, volume 74, numero 4 (Aprile 2016), pagg. 1363-1385, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

8. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Reactive Imperative Programming with Dataflow Constraints", pubblicato su ACM Transactions on Programming Languages and Systems (TOPLAS), volume 37, numero 1 (Novembre 2014), articolo n. 3, ACM New York, NY, USA.

MOLTO BUONA, NON PERTINENTE

9. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Computing Graph Spanners in Small Memory: Fault-Tolerance and Streaming", pubblicato su Discrete Mathematics, Algorithms and Applications (DMAA), volume 2, numero 4 (2010), pagg. 591-605, World Scientific Publishing Company.

BUONA, NON PERTINENTE

10. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, B. Escoffier, G. Moruz, A. Ribichini "Adapting Parallel Algorithms to the WStream Model, with Applications to Graph Problems", pubblicato su Theoretical Computer Science (TCS), volume 411, numero 44-46 (Ottobre 2010), pagg. 3994-4004, Elsevier Science Publishers Ltd. Essex, UK.

BUONA, NON PERTINENTE

11. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Trading Off Space for Passes in Graph Streaming Problems", pubblicato su ACM Transactions on Algorithms (TALG), volume 6, numero 1 (Dicembre 2009), pagg. 1-17, ACM New York, NY, USA.

MOLTO BUONA, NON PERTINENTE

12. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, C. Demetrescu, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Graph Spanners in the Streaming Model: an Experimental Study", pubblicato su Algorithmica, volume 55, numero 2 (Ottobre 2009), pagg. 346-374, Springer New York.

BUONA, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

Il Candidato mostra una produzione scientifica orientata a problematiche di tipo algoritmico con alcune pubblicazioni in sedi qualificate nella prima parte della carriera risalente ad una decina di anni fa. In seguito, le pubblicazioni presentate ai fini del concorso riguardano quasi esclusivamente l'analisi bibliometrica.

Valutazione sulla produzione complessiva

Nel complesso la produzione scientifica del candidato che si articola nell'arco temporale dal 2009 ad oggi è sufficiente per quanto riguarda il SSD ING-INF/05, nonostante nell'ultimo periodo abbia riguardato un ambito applicativo piuttosto settoriale. Gli indici bibliometrici del candidato non sono pienamente soddisfacenti, in considerazione dell'anzianità di ricerca del candidato. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, nessuna delle pubblicazioni del candidato presenta contributi significativi. Pertanto la valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi insufficiente.

COMMISSARIO 2 Matteo Matteucci

TITOLI

Il candidato consegue la laurea vecchio ordinamento in Ingegneria Elettronica nel 2002 e il dottorato di Ricerca nel 2008. Successivamente, in un periodo di quattordici anni, il candidato svolge attività post dottorato attraverso una serie di collaborazioni principalmente con il Dipartimento di Ingegneria Informatica Automatica e Gestionale, su diverse tematiche, tra le quali informatica teorica ed analisi bibliometrica. Ha svolto attività didattica nell'ambito dei corsi di studio della laurea in Ingegneria Informatica e Gestionale di Sapienza.

Valutazione sui titoli

L'attività di ricerca è orientata principalmente a problematiche di tipo algoritmico, negli ultimi anni si è focalizzata sul tema dell'analisi bibliometrica. Considerando il tema specifico del presente bando non si riscontrano, nei progetti in cui il candidato è stato coinvolto, competenze specifiche in robotica, nel settore agro-alimentare, o nell'ambito della human robot interaction. Si ritiene che, per quanto la carriera indichi una sufficiente attitudine verso la ricerca, le competenze specifiche richieste per lo svolgimento delle attività di ricerca previste dal bando non siano in possesso del candidato al momento della presentazione della domanda e in tal senso i titoli presentati siano da ritenersi non pienamente adeguati ai fini del presente bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Are Italian research assessment exercises size biased?" pubblicato su *Scientometrics* 125 (2020), pagg. 533-549, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini, M. Schaerf "On bibliometrics in academic promotions: a case study in computer science and engineering in Italy", pubblicato su *Scientometrics* 124 (2020), pagg. 2207-2228, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, I. Lari, A. Ribichini "Max flow vitality in general and st-planar graphs", pubblicato su *Networks*, volume 74, numero 1 (2019), pagg. 70-78, Wiley.

BUONA, NON PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "On the Shapley value and its application to the Italian VQR research assessment exercise", pubblicato su *Journal of Informetrics (JOI)*, volume 13, numero 1 (Febbraio 2019), pagg. 87-104, Elsevier.

BUONA, NON PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Accuracy of Author Names in Bibliographic Data Sources: An Italian Case Study", pubblicato su *Scientometrics*, volume 117, numero 3 (Dicembre 2018), pagg. 1777-1791, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

6. Titolo della pubblicazione: F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "Computing the Shapley value in allocation problems: approximations and bounds, with an application to the Italian VQR research assessment program", pubblicato su *Journal of Experimental & Theoretical Artificial Intelligence (JETAI)*, volume 30, numero 4 (2018), pagg. 505-524, Taylor & Francis.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

7. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "On Resilient Graph Spanners", pubblicato su *Algorithmica*, volume 74, numero 4 (Aprile 2016), pagg. 1363-1385, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

8. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Reactive Imperative Programming with Dataflow Constraints", pubblicato su *ACM Transactions on Programming Languages and Systems (TOPLAS)*, volume 37, numero 1 (Novembre 2014), articolo n. 3, ACM New York, NY, USA.

BUONA, NON PERTINENTE

9. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Computing Graph Spanners in Small Memory: Fault-Tolerance and Streaming", pubblicato su *Discrete Mathematics, Algorithms and Applications (DMAA)*, volume 2, numero 4 (2010), pagg. 591-605, World Scientific Publishing Company.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

10. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, B. Escoffier, G. Moruz, A. Ribichini "Adapting Parallel Algorithms to the WStream Model, with Applications to Graph Problems", pubblicato su *Theoretical Computer Science (TCS)*, volume 411, numero 44-46 (Ottobre 2010), pagg. 3994-4004, Elsevier Science Publishers Ltd. Essex, UK.

BUONA, NON PERTINENTE

11. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Trading Off Space for Passes in Graph Streaming Problems", pubblicato su *ACM Transactions on Algorithms (TALG)*, volume 6, numero 1 (Dicembre 2009), pagg. 1-17, ACM New York, NY, USA.

BUONA, NON PERTINENTE

12. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, C. Demetrescu, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Graph Spanners in the Streaming Model: an Experimental Study", pubblicato su *Algorithmica*, volume 55, numero 2 (Ottobre 2009), pagg. 346-374, Springer New York.

BUONA, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato è orientata a problematiche principalmente di tipo algoritmico e teorico; alcuni lavori sono stati pubblicati in sedi qualificate, soprattutto nella prima parte della carriera del candidato, le pubblicazioni presentate ai fini del concorso riguardano quasi maggiormente l'analisi bibliometrica su cui il candidato ha focalizzato l'attività di ricerca degli ultimi anni. Il candidato dichiara h-index di 6 e un numero di citazioni pari a 114.

Valutazione sulla produzione complessiva

Complessivamente, la produzione scientifica del candidato si articola nell'arco temporale dal 2009 ad oggi ed è ritenuta sufficiente e compatibile con l' SSD ING-INF/05; nell'ultimo periodo si osserva come il candidato si sia concentrato su un ambito applicativo piuttosto specifico e molto lontano dal bando in essere. Gli indici bibliometrici dichiarati dal candidato evidenziano un impatto limitato in considerazione dell'età accademica. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, nessuna delle pubblicazioni del candidato presenta contributi significativi. La valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi insufficiente in quanto non pertinenti.

COMMISSARIO 3 Antonio Sgorbissa

TITOLI

Il candidato ha acquisito la Laurea in Ingegneria Elettronica nel 2002 e il titolo di Dottore di Ricerca in Ingegneria Informatica nel 2008, entrambi presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza". Negli anni successivi al Dottorato, il candidato ha avuto diversi assegni di ricerca, contratti e esperienze lavorative relativi all'uso di tecniche informatiche per l'analisi e la gestione dei dati, tra cui, più recentemente, le analisi bibliografiche. E' stato più volte docente a contratto per corsi di Informatica e tutor degli studenti.

Valutazione sui titoli

Il candidato ha un curriculum in cui mostra una buona attitudine verso l'attività di ricerca, come comprovato dal discreto numero di pubblicazioni scientifiche, gli assegni di ricerca e le collaborazioni con l'università. Tuttavia, l'attività di ricerca svolta dal candidato non si è focalizzata su temi primari nell'ambito del presente bando. In particolare, il candidato non appare avere competenze di robotica o di interazione uomo robot. La valutazione dei titoli risulta quindi non pertinente ai temi oggetti del bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Are Italian research assessment exercises sizebiased?" pubblicato su *Scientometrics* 125 (2020), pagg. 533-549, Springer.

Valutazione: buona, non pertinente.

2. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini, M. Schaerf "On bibliometrics in academic promotions: a case study in computer science and engineering in Italy", pubblicato su *Scientometrics* 124 (2020), pagg. 2207-2228, Springer.

Valutazione: buona, non pertinente.

3. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, I. Lari, A. Ribichini "Max flow vitality in general and st-planar graphs", pubblicato su *Networks*, volume 74, numero 1 (2019), pagg. 70-78, Wiley.

Valutazione: buona, non pertinente.

4. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "On the Shapley value and its application to the Italian VQR research assessment exercise", pubblicato su *Journal of Infometrics (JOI)*, volume 13, numero 1 (Febbraio 2019), pagg. 87-104, Elsevier.

Valutazione: molto buona, non pertinente.

5. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Accuracy of Author Names in Bibliographic Data Sources: An Italian Case Study", pubblicato su *Scientometrics*, volume 117, numero 3 (Dicembre 2018), pagg. 1777-1791, Springer.

Valutazione: buona, non pertinente.

6. Titolo della pubblicazione: F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "Computing the Shapley value in allocation problems: approximations and bounds, with an application to the Italian VQR research assessment program", pubblicato su *Journal of Experimental & Theoretical Artificial Intelligence (JETAI)*, volume 30, numero 4 (2018), pagg. 505-524, Taylor & Francis.

Valutazione: buona, non pertinente.

7. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "On Resilient Graph Spanners", pubblicato su *Algorithmica*, volume 74, numero 4 (Aprile 2016), pagg. 1363-1385, Springer.

Valutazione: buona, non pienamente pertinente.

8. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Reactive Imperative Programming with Dataflow Constraints", pubblicato su *ACM Transactions on Programming Languages and Systems (TOPLAS)*, volume 37, numero 1 (Novembre 2014), articolo n. 3, ACM New York, NY, USA.

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente.

9. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Computing Graph Spanners in Small Memory: Fault-Tolerance and Streaming", pubblicato su *Discrete Mathematics, Algorithms and Applications (DMAA)*, volume 2, numero 4 (2010), pagg. 591-605, World Scientific Publishing Company.

Valutazione: buona, non pienamente pertinente.

10. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, B. Escoffier, G. Moruz, A. Ribichini "Adapting Parallel Algorithms to the WStream Model, with Applications to Graph Problems", pubblicato su Theoretical Computer Science (TCS), volume 411, numero 44-46 (Ottobre 2010), pagg. 3994-4004, Elsevier Science Publishers Ltd. Essex, UK.

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente.

11. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Trading Off Space for Passes in Graph Streaming Problems", pubblicato su ACM Transactions on Algorithms (TALG), volume 6, numero 1 (Dicembre 2009), pagg. 1-17, ACM New York, NY, USA.

Valutazione: buona, non pienamente pertinente.

12. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, C. Demetrescu, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Graph Spanners in the Streaming Model: an Experimental Study", pubblicato su Algorithmica, volume 55, numero 2 (Ottobre 2009), pagg. 346-374, Springer New York.

Valutazione: buona, non pienamente pertinente.

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

Il candidato vanta un buon numero di pubblicazioni prodotte dal 2006 ad oggi, i cui anni di pubblicazione sono distribuiti in maniera sufficientemente uniforme. I temi trattati riguardano in gran parte l'informatica teorica nella prima parte della carriera e l'analisi bibliometrica nella seconda parte della carriera.

Valutazione sulla produzione complessiva

Le sedi di pubblicazione sono di prestigio variabile da sufficiente a buono, con qualche esempio di sede editoriale classificabile come molto buona. Gli indici bibliometrici del candidato appaiono limitati, considerata l'età accademica. Le pubblicazioni sono non pertinenti o poco pertinenti con le competenze scientifiche richieste dal bando.

GIUDIZIO COLLEGIALE

TITOLI

Il candidato ha acquisito la Laurea in Ingegneria Elettronica nel 2002 e il titolo di Dottore di Ricerca in Ingegneria Informatica nel 2008, entrambi presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza". Negli anni successivi al dottorato, il candidato ha avuto diversi assegni di ricerca, contratti e esperienze lavorative relativamente all'uso di tecniche informatiche per l'analisi e la gestione dei dati, tra cui, più recentemente, le analisi bibliografiche. E' stato più volte docente a contratto per corsi di Informatica e tutor di studenti.

Valutazione sui titoli

Il curriculum del candidato mostra una discreta attitudine verso l'attività di ricerca, come comprovato dalle pubblicazioni scientifiche, dagli assegni di ricerca e dalle collaborazioni con l'università. Tuttavia, l'attività di ricerca svolta dal candidato si è focalizzata su temi di scarsa attinenza rispetto all'attività di

ricerca prevista dal presente bando. In particolare, il candidato non dimostra competenze di robotica, interazione uomo-robot e loro applicazioni nel campo dell'agricoltura di precisione. La valutazione dei titoli risulta quindi non adeguata ai temi di ricerca oggetto del bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Are Italian research assessment exercises size biased?" pubblicato su *Scientometrics* 125 (2020), pagg. 533-549, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini, M. Schaerf "On bibliometrics in academic promotions: a case study in computer science and engineering in Italy", pubblicato su *Scientometrics* 124 (2020), pagg. 2207-2228, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, I. Lari, A. Ribichini "Max flow vitality in general and st-planar graphs", pubblicato su *Networks*, volume 74, numero 1 (2019), pagg. 70-78, Wiley.

BUONA, NON PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "On the Shapley value and its application to the Italian VQR research assessment exercise", pubblicato su *Journal of Informetrics (JOI)*, volume 13, numero 1 (Febbraio 2019), pagg. 87-104, Elsevier.

MOLTO BUONA, NON PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, A. Ribichini, M. Schaerf "Accuracy of Author Names in Bibliographic Data Sources: An Italian Case Study", pubblicato su *Scientometrics*, volume 117, numero 3 (Dicembre 2018), pagg. 1777-1791, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

6. Titolo della pubblicazione: F. Lupia, A. Mendicelli, A. Ribichini, F. Scarcello, M. Schaerf "Computing the Shapley value in allocation problems: approximations and bounds, with an application to the Italian VQR research assessment program", pubblicato su *Journal of Experimental & Theoretical Artificial Intelligence (JETAI)*, volume 30, numero 4 (2018), pagg. 505-524, Taylor & Francis.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

7. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "On Resilient Graph Spanners", pubblicato su *Algorithmica*, volume 74, numero 4 (Aprile 2016), pagg. 1363-1385, Springer.

BUONA, NON PERTINENTE

8. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Reactive Imperative Programming with Dataflow Constraints", pubblicato su ACM Transactions on Programming Languages and Systems (TOPLAS), volume 37, numero 1 (Novembre 2014), articolo n. 3, ACM New York, NY, USA.

BUONA, NON PERTINENTE

9. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Computing Graph Spanners in Small Memory: Fault-Tolerance and Streaming", pubblicato su Discrete Mathematics, Algorithms and Applications (DMAA), volume 2, numero 4 (2010), pagg. 591-605, World Scientific Publishing Company.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

10. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, B. Escoffier, G. Moruz, A. Ribichini "Adapting Parallel Algorithms to the WStream Model, with Applications to Graph Problems", pubblicato su Theoretical Computer Science (TCS), volume 411, numero 44-46 (Ottobre 2010), pagg. 3994-4004, Elsevier Science Publishers Ltd. Essex, UK.

BUONA, NON PERTINENTE

11. Titolo della pubblicazione: C. Demetrescu, I. Finocchi, A. Ribichini "Trading Off Space for Passes in Graph Streaming Problems", pubblicato su ACM Transactions on Algorithms (TALG), volume 6, numero 1 (Dicembre 2009), pagg. 1-17, ACM New York, NY, USA.

BUONA, NON PERTINENTE

12. Titolo della pubblicazione: G. Ausiello, C. Demetrescu, P. G. Franciosa, G. F. Italiano, A. Ribichini "Graph Spanners in the Streaming Model: an Experimental Study", pubblicato su Algorithmica, volume 55, numero 2 (Ottobre 2009), pagg. 346-374, Springer New York.

BUONA, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato è orientata a problematiche nell'area degli algoritmi e dell'informatica teorica; alcuni lavori sono stati pubblicati in sedi qualificate, soprattutto nella prima parte della carriera del candidato. Le pubblicazioni presentate ai fini del concorso riguardano in gran parte l'analisi bibliometrica su cui il candidato ha focalizzato l'attività di ricerca degli ultimi anni. Il candidato dichiara H-index pari a 6 e numero di citazioni pari a 144.

Valutazione sulla produzione complessiva

Complessivamente, la produzione scientifica del candidato si articola nell'arco temporale dal 2009 ad oggi ed è ritenuta sufficiente e compatibile con l' SSD ING-INF/05; nell'ultimo periodo si osserva come il candidato si sia concentrato su un ambito applicativo piuttosto specifico e molto lontano dal bando in essere. Gli indici bibliometrici del candidato, in considerazione della sua anzianità accademica, evidenziano un impatto piuttosto limitato. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, nessuna delle pubblicazioni del candidato presenta contributi significativi. La valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi insufficiente in quanto non pertinente per il presente bando.

CANDIDATO: Raza Saeed

COMMISSARIO 1: Daniele Nardi

TITOLI

Il candidato presenta una carriera di studio lunga ed articolata comprendente due titoli di dottorato, il primo in meccatronica ed il secondo sulla pianificazione del moto per pedoni da utilizzare per la generazione del movimento di una folla. Inoltre nella parte iniziale della carriera il candidato ha ricoperto la posizione di Assistente e poi di Ricercatore presso l'università di Solaimani in IRAQ.

Valutazione sui titoli

Nel complesso la figura scientifica, ancorché ricca di esperienze, non risulta attinente alle tematiche del progetto. In particolare, non emergono competenze qualificate nel campo della robotica, e della interazione uomo robot, che risultano essenziali per un'efficace svolgimento delle attività di ricerca previste dal bando. Pertanto la valutazione dei titoli è complessivamente inadeguata.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Giacomo Tomasi, Ganesh Govindarajan, Renato Vidoni and Karl D. von Ellenrieder, Senior Member, IEEE Field Robotics South Tyrol Lab, Faculty of Science and Technology, Free University of Bozen-Bolzano, 39100 Bolzano, Italy (2021). Metrology-aware Path Planning for Agricultural Mobile Robots in Dynamic Environments.

BUONA, PERTINENTE

2. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2022. Simulating Crowd Behaviour Combining Both Microscopic and Macroscopic Rules. Information Sciences 583: 137-158.

OTTIMA, NON PERTINENTE

3. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2021. The Boundary Node Method for Multi-Robot Multi-Goal Path Planning Problems. Expert Systems, 38(6), el 2691 .

MOLTO BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2020. A Boundary Node Method for path planning of mobile robots. Robotics and Autonomous Systems 123: 103320.

MOLTO BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

5. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and Diego Reforgiato Recupero, Department of Mathematics and Computer Science, University of Cagliari, Cagliari, Italy (2021). Path Planning of a Mobile Robot in Grid Space using Boundary Node Method.

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

6. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino (2021), Simulating People Dynamics.

BUONA, PERTINENTE

7. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2012. Apply Pruning Algorithm for Optimizing Feed Forward Neural Networks for Crack Identifications in Francis Turbine Runner. International Journal of Soft Computing and Engineering (IJSCE), 2(4).

BUONA, NON PERTINENTE

8. Titolo della Pubblicazione: R.A. Saeed, A.N. Galybin, V. Popov (2013), 3D fluid–structure modelling and vibration analysis for fault diagnosis of Francis turbine using multiple ANN and multiple ANFIS.

BUONA, NON PERTINENTE

9. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2011 . Crack identification in curvilinear beams by using ANN and ANFIS based on natural frequencies and frequency response functions. Journal of Neural Computing and Applications.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

10. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2011 . The Use of ANN for Cracks Predictions in Curvilinear Beams Based on their Natural Frequencies and Frequency Response Functions. Journal of Computing, 3(1 2): 1 1 3-1 25.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

11. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and A. N. Galybin, 2009. Simplified model of the turbine runner blade. Journal of Engineering Failure Analysis, 1 6, 2473-2484.

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

12. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2010. Modelling of flow induced stresses in a Francis turbine runner. Journal of Advances in Engineering Software, 41, 1 245-1 255.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

Il Candidato mostra una produzione scientifica orientata a problematiche relative all'analisi di dispositivi meccanici con alcune pubblicazioni che utilizzano tecniche basate su reti neurali, anche se nel periodo in questione il loro uso non era ancora molto diffuso. In seguito al cambiamento di settore di area di ricerca sviluppato nell'ambito dell secondo percorso di dottorato, le pubblicazioni presentate dal candidato hanno riguardato la pianificazione del movimento nella simulazione di agenti umani in ambienti di simulazione ed in due casi di un robot mobile. Una pubblicazione è relativa alla pianificazione del movimento di robot in un contesto agricolo.

Valutazione sulla produzione complessiva

Nel complesso la produzione scientifica del candidato, che si articola nell'arco temporale dal 2010 ad oggi, è più che sufficiente per quanto riguarda il SSD ING-INF/05. Gli indici bibliometrici del candidato sono poco significativi, tenendo conto dell'arco temporale in cui il candidato ha sviluppato le sue

ricerche. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, le pubblicazioni della prima parte di carriera sono di limitata rilevanza, mentre per quanto riguarda la seconda parte, la tematica della pianificazione del moto di robot applicata anche al contesto agricolo è parzialmente pertinente ed, in alcuni casi sedi di pubblicazione sono qualificate. Pertanto la valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi parzialmente adeguata.

COMMISSARIO 2 Matteo Matteucci

TITOLI

Il candidato partecipa al concorso dopo una carriera di studio e formazione particolarmente lunga ed articolata durante la quali ha conseguito due titoli di dottorato, il primo in Computational Mechanics su tematiche relative alla meccatronica ed il secondo in Computer Science su tematiche relative alla pianificazione del moto per pedoni da utilizzare per la generazione del movimento di una folla. Nella parte iniziale della carriera il candidato ha ricoperto la posizione di Assistente e poi di Ricercatore presso l'università di Solaimani nel paese di origine.

Valutazione sui titoli

La figura scientifica, dalla valutazione dei titoli, risulta aver fatto un percorso formativo ricco di esperienze che hanno portato il candidato a sviluppare competenze molto specifiche per quanto non attinente alle tematiche del progetto. Con riferimento alle competenze specifiche del progetto, non emergono particolari esperienze nel campo della robotica e della human robot interaction, fondamentali per lo svolgimento delle attività di ricerca previste dal bando. Da tale punto di vista la valutazione dei titoli non è nel complesso pienamente adeguata allo svolgimento delle attività al presente bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Giacomo Tomasi, Ganesh Govindarajan, Renato Vidoni and Karl D. von Ellenrieder, Senior Member, IEEE Field Robotics South Tyrol Lab, Faculty of Science and Technology, Free University of Bozen-Bolzano, 39100 Bolzano, Italy (2021). Metrology-aware Path Planning for Agricultural Mobile Robots in Dynamic Environments.

BUONA, PERTINENTE

2. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2022. Simulating Crowd Behaviour Combining Both Microscopic and Macroscopic Rules. Information Sciences 583: 137-158.

OTTIMA, NON PERTINENTE

3. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2021. The Boundary Node Method for Multi-Robot Multi-Goal Path Planning Problems. Expert Systems, 38(6), el 2691 .

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2020. A Boundary Node Method for path planning of mobile robots. Robotics and Autonomous Systems 123: 103320.

MOLTO BUONA, PERTINENTE

5. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and Diego Reforgiato Recupero, Department of Mathematics and Computer Science, University of Cagliari, Cagliari, Italy (2021). Path Planning of a Mobile Robot in Grid Space using Boundary Node Method.

SUFFICIENTE, PERTINENTE

6. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino (2021), Simulating People Dynamics.

SUFFICIENTE, PERTINENTE

7. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2012. Apply Pruning Algorithm for Optimizing Feed Forward Neural Networks for Crack Identifications in Francis Turbine Runner. International Journal of Soft Computing and Engineering (IJSCE), 2(4).

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

8. Titolo della Pubblicazione: R.A. Saeed, A.N. Galybin, V. Popov (2013), 3D fluid–structure modelling and vibration analysis for fault diagnosis of Francis turbine using multiple ANN and multiple ANFIS.

OTTIMA, PARZIALMENTE PERTINENTE

9. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2011 . Crack identification in curvilinear beams by using ANN and ANFIS based on natural frequencies and frequency response functions. Journal of Neural Computing and Applications.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

10. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2011 . The Use of ANN for Cracks Predictions in Curvilinear Beams Based on their Natural Frequencies and Frequency Response Functions. Journal of Computing, 3(1 2): 1 1 3-1 25.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

11. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and A. N. Galybin, 2009. Simplified model of the turbine runner blade. Journal of Engineering Failure Analysis, 1 6, 2473-2484.

BUONA, NON PERTINENTE

12. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2010. Modelling of flow induced stresses in a Francis turbine runner. Journal of Advances in Engineering Software, 41 , 1 245-1 255.

BUONA, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato e' orientata principalmente allo studio delle possibile problematiche che possono nascere in dispositivi meccanici, principalmente guasti. Alcune delle pubblicazioni affrontano il problema con tecniche basate su reti neurali, principalmente con modelli tipici degli anni in cui sono state pubblicate (reti feed forward e ANFIS) e si riferiscono al primo percorso di dottorato. Con il cambio di settore scientifico e con il secondo dottorato si rileva un significativo cambio nelle tematiche delle pubblicazioni che riguardano la pianificazione del movimento e la

simulazione di agenti umani e robotici. Si ritengono queste ultime pubblicazioni parzialmente attinenti al bando in essere per le tematiche di pianificazione del moto di robot mobili e e si osserva come una delle pubblicazioni sia relativa ad un contesto agricolo. Il candidato dichiara un h-index di 6 e un numero di citazioni 280.

Valutazione sulla produzione complessiva

Complessivamente la produzione scientifica del candidato si articola nell'arco temporale dal 2010 ad oggi ed è ritenuta più che sufficiente dal punto di vista dell'SSD ING-INF/05. Gli indici bibliometrici del candidato, in considerazione della anzianità accademica del candidato, evidenziano un impatto relativamente limitato. Con riferimento specifico agli ambiti di ricerca previsti dal bando (e.g., robotica, agricoltura di precisione e human robot interaction) le pubblicazioni della prima parte di carriera non risultano essere particolarmente pertinenti, mentre con riferimento alla seconda parte della carriera la tematica della pianificazione del moto di robot applicata al contesto agricolo viene ritenuta parzialmente pertinente. Osservando inoltre come alcuni lavori siano stati pubblicati in sedi qualificate, si ritiene la valutazione delle pubblicazioni, ai fini del bando in oggetto, parzialmente adeguata nel suo complesso.

COMMISSARIO 3 Antonio Sgorbissa

TITOLI

Il candidato ha acquisito il M.Sc. in Applied Mechanics nel 2003 presso University of Sulaimani (Iraq), il titolo di Dottore di Ricerca in Computational Mechanics nel 2010 presso Wessex Institute (UK), e il titolo di Dottore di Ricerca in Computer Science nel 2020 presso Università di Cagliari. Negli anni successivi al 1995 è stato assistant lecturer, lecturer e ricercatore presso diverse sedi, è stato membro di progetti di ricerca, è stato docente di corsi a livello di Ph.D., M.Sc Degree e di altri corsi di breve durata, ha avuto alcune responsabilità istituzionali a livello accademico. La sua ricerca è svolta in parte in ambito di meccanica computazionale e in parte in ambito informatico con attenzione all'intelligenza artificiale e la robotica, in particolare per la pianificazione dei percorsi di robot mobili.

Valutazione sui titoli

Il candidato ha un curriculum in cui mostra una discreta attitudine verso l'attività di ricerca, come comprovato dal discreto numero di pubblicazioni scientifiche e le attività di ricerca svolte. Tuttavia, l'attività di ricerca svolta dal candidato in ambito robotico risulta essere meno significativa e limitata all'ultimo periodo, e non pienamente pertinente ai temi di interesse del presente bando. In particolare, il candidato non appare avere competenze di interazione uomo robot. La valutazione dei titoli risulta quindi non pienamente pertinente ai temi oggetti del bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Giacomo Tomasi, Ganesh Govindarajan, Renato Vidoni and Karl D. von Ellenrieder, Senior Member, IEEE Field Robotics South Tyrol Lab, Faculty of Science and Technology, Free University of Bozen-Bolzano, 39100 Bolzano, Italy (2021). Metrology-aware Path Planning for Agricultural Mobile Robots in Dynamic Environments.

Valutazione: sufficiente, pertinente

2. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2022. Simulating Crowd Behaviour Combining Both Microscopic and Macroscopic Rules. Information Sciences 583: 137-158.

Valutazione: ottima, non pienamente pertinente

3. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2021. The Boundary Node Method for Multi-Robot Multi-Goal Path Planning Problems. Expert Systems, 38(6), el 2691 .

Valutazione: buona, pertinente

4. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2020. A Boundary Node Method for path planning of mobile robots. Robotics and Autonomous Systems 123: 103320.

Valutazione: ottima, pertinente

5. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and Diego Reforgiato Recupero, Department of Mathematics and Computer Science, University of Cagliari, Cagliari, Italy (2021). Path Planning of a Mobile Robot in Grid Space using Boundary Node Method.

Valutazione: sufficiente, pertinente

6. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino (2021), Simulating People Dynamics.

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente

7. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2012. Apply Pruning Algorithm for Optimizing Feed Forward Neural Networks for Crack Identifications in Francis Turbine Runner. International Journal of Soft Computing and Engineering (IJSCE), 2(4).

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente

8. Titolo della Pubblicazione: R.A. Saeed, A.N. Galybin, V. Popov (2013), 3D fluid–structure modelling and vibration analysis for fault diagnosis of Francis turbine using multiple ANN and multiple ANFIS.

Valutazione: ottima, non pienamente pertinente

9. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2011 . Crack identification in curvilinear beams by using ANN and ANFIS based on natural frequencies and frequency response functions. Journal of Neural Computing and Applications.

Valutazione: ottima, non pienamente pertinente

10. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2011 . The Use of ANN for Cracks Predictions in Curvilinear Beams Based on their Natural Frequencies and Frequency Response Functions. Journal of Computing, 3(1 2): 1 1 3-1 25.

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente

11. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and A. N. Galybin, 2009. Simplified model of the turbine runner blade. Journal of Engineering Failure Analysis, 1 6, 2473-2484.

Valutazione: sufficiente, non pienamente pertinente

12. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2010. Modelling of flow induced stresses in a Francis turbine runner. Journal of Advances in Engineering Software, 41 , 1 245-1 255.

Valutazione: ottima, non pienamente pertinente

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

Il candidato presenta un buon numero di pubblicazioni prodotte dal 2010 al 2021, con un periodo significativo dal 2013 al 2020 in cui le pubblicazioni sono molto diradate o non esistenti. Le tematiche trattate riguardano inizialmente la modellazione e analisi di dispositivi meccanici, con alcune pubblicazioni che propongono tecniche basate su reti neurali. Successivamente, il candidato si sposta su tematiche più vicine alla simulazione del movimento e la pianificazione robotica.

Valutazione sulla produzione complessiva

Le sedi di pubblicazione sono di prestigio variabile da sufficiente a ottimo. Tuttavia, le pubblicazioni sono non pertinenti o poco pertinenti con le competenze scientifiche richieste dal bando. Gli indici bibliometrici del candidato appaiono avere un valore limitato se rapportati all'età accademica.

GIUDIZIO COLLEGIALE

TITOLI

Il candidato ha acquisito il M.Sc. in Applied Mechanics nel 2003 presso University of Sulaimani (Iraq), il titolo di Dottore di Ricerca in Computational Mechanics nel 2010 presso Wessex Institute (UK), e il titolo di Dottore di Ricerca in Computer Science nel 2020 presso Università di Cagliari. Negli anni successivi al 1995 è stato assistant lecturer, lecturer e ricercatore presso diverse sedi, è stato membro di progetti di ricerca, è stato docente di corsi a livello di Ph.D., M.Sc Degree e di altri corsi di breve durata, ha avuto alcune responsabilità istituzionali a livello accademico presso University of Sulaimani (Iraq). La sua ricerca è svolta in parte in ambito di meccanica computazionale e in parte in ambito informatico con attenzione all'intelligenza artificiale ed alla robotica, in particolare per la pianificazione dei percorsi di robot mobili.

Valutazione sui titoli

Il curriculum del candidato mostra una discreta attitudine verso l'attività di ricerca, come comprovato dal discreto numero di pubblicazioni scientifiche e risultati di ricerca, considerando il periodo temporale di attività. Tuttavia, l'attività di ricerca svolta dal candidato in ambito robotico è limitata all'ultimo periodo e risulta essere significativa, anche se non pienamente pertinente in relazione ai temi di interesse del presente bando. In particolare, il candidato non appare avere competenze di interazione uomo robot e solo in parte limitata nell'ambito dell'agricoltura di precisione. La valutazione dei titoli risulta quindi non pienamente adeguata ai temi oggetti del bando.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Giacomo Tomasi, Ganesh Govindarajan, Renato Vidoni and Karl D. von Ellenrieder, Senior Member, IEEE Field Robotics South Tyrol Lab, Faculty of Science and Technology, Free University of Bozen-Bolzano, 39100 Bolzano, Italy (2021). Metrology-aware Path Planning for Agricultural Mobile Robots in Dynamic Environments.

BUONA, PERTINENTE

2. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2022. Simulating Crowd Behaviour Combining Both Microscopic and Macroscopic Rules. Information Sciences 583: 137-158.

OTTIMA, NON PERTINENTE

3. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2021. The Boundary Node Method for Multi-Robot Multi-Goal Path Planning Problems. Expert Systems, 38(6), el 2691.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino, 2020. A Boundary Node Method for path planning of mobile robots. Robotics and Autonomous Systems 123: 103320.

MOLTO BUONA, PERTINENTE

5. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and Diego Reforgiato Recupero, Department of Mathematics and Computer Science, University of Cagliari, Cagliari, Italy (2021). Path Planning of a Mobile Robot in Grid Space using Boundary Node Method.

SUFFICIENTE, PERTINENTE

6. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, Diego Reforgiato Recupero, and Paolo Remagnino (2021), Simulating People Dynamics.

SUFFICIENTE, NON PERTINENTE

7. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2012. Apply Pruning Algorithm for Optimizing Feed Forward Neural Networks for Crack Identifications in Francis Turbine Runner. International Journal of Soft Computing and Engineering (IJSCE), 2(4).

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

8. Titolo della Pubblicazione: R.A. Saeed, A.N. Galybin, V. Popov (2013), 3D fluid–structure modelling and vibration analysis for fault diagnosis of Francis turbine using multiple ANN and multiple ANFIS.

OTTIMA, PARZIALMENTE PERTINENTE

9. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2011 . Crack identification in curvilinear beams by using ANN and ANFIS based on natural frequencies and frequency response functions. Journal of Neural Computing and Applications.

MOLTO BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

10. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and L. E. George, 2011 . The Use of ANN for Cracks Predictions in Curvilinear Beams Based on their Natural Frequencies and Frequency Response Functions. Journal of Computing, 3(1 2): 1 1 3-1 25.

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

11. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed and A. N. Galybin, 2009. Simplified model of the turbine runner blade. Journal of Engineering Failure Analysis, 1 6, 2473-2484.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

12. Titolo della Pubblicazione: R. A. Saeed, A. N. Galybin, V. Popov, 2010. Modelling of flow induced stresses in a Francis turbine runner. Journal of Advances in Engineering Software, 41, 1245-1255.

MOLTO BUONA, NON PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato è orientata ad applicazioni nel campo dei dispositivi meccanici con alcune pubblicazioni in cui vengono utilizzate tecniche basate su reti neurali. In seguito al cambiamento di area di ricerca, le pubblicazioni presentate dal candidato hanno riguardato la pianificazione del movimento nella simulazione di agenti umani e robotici, in ambienti di simulazione. Una pubblicazione è relativa alla pianificazione del movimento di robot in un contesto agricolo. Il candidato dichiara i seguenti indici bibliometrici H-index 6, numero di citazioni 280.

Valutazione sulla produzione complessiva

La produzione scientifica del candidato si articola nell'arco temporale dal 2010 ad oggi, e nel complesso è più che sufficiente per quanto riguarda il SSD ING-INF/05. Gli indici bibliometrici del candidato non indicano un impatto particolarmente significativo della produzione scientifica, tenendo conto dell'anzianità accademica. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, le pubblicazioni della prima parte di carriera sono di limitata rilevanza, mentre, per quanto riguarda la seconda parte, la tematica della pianificazione del moto di robot applicata anche al contesto agricolo risulta parzialmente pertinente e, in alcuni casi, pubblicata in sedi qualificate. Pertanto la valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi parzialmente adeguata.

CANDIDATO: Mugisha Stanley

COMMISSARIO 1 Daniele Nardi

TITOLI

Il candidato ha una carriera scolastica, parzialmente svolta in UGANDA (Laurea e Laurea magistrale) ed ha conseguito il Dottorato presso l'Università di Genova nell'ambito di un programma di cooperazione internazionale con l'università di Nantes che gli ha consentito di acquisire il doppio titolo.

Valutazione sui titoli

La preparazione del candidato risulta parzialmente orientata verso le tematiche del progetto, anche se gli studi relativi all'interazione uomo-robot hanno riguardato gli aspetti fisici e non quelli relativi alla comunicazione. Inoltre non risulta alcuna esperienza nell'applicazione della robotica all'agricoltura di

precisione. Nel complesso, sebbene con alcune lacune, la preparazione del candidato si può considerare adeguata per lo svolgimento delle ricerche previste dal progetto.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S.; Guda, V.K.; Chevallereau, C.; Zoppi, M.; Molfino, R.; Chablat, D. Improving Haptic Response for Contextual Human Robot Interaction. *Sensors* **2022**, 22, 2040. <https://doi.org/10.3390/s22052040>

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: Stanley Mugisha, Mirko Job, Matteo Zoppi, Marco Testa, Rezia Molfino, Computer-Mediated Therapies for Stroke Rehabilitation: A Systematic Review and Meta-Analysis, *Journal of Stroke and Cerebrovascular Diseases*, Volume 31, Issue 6, 2022, 106454, ISSN 1052-3057, <https://doi.org/10.1016/j.jstrokecerebrovasdis.2022.106454>.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: Guda V, Mugisha S, Chevallereau,C, Zoppi M, Molfino,R , Chablat D. "Motion Strategies for a Cobot in a Context of Intermittent Haptique Interface". *ASME. J. Mechanisms & Robotics. August 2022*.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S, Zoppi, M, Molfino, R, Guda, V, Chevallereau, C, & Chablat, D. "Safe Collaboration Between Human and Robot in a Context of Intermittent Haptique Interface." *Proceedings of the ASME 2021 International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference. Volume 8B: 45th Mechanisms and Robotics Conference (MR)*. Virtual, Online. August 17–19, 2021. V08BT08A007. ASME. <https://doi.org/10.1115/DETC2021-71518>

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: Andreas Gutierrez, Vamsi Guda, Stanley Mugisha, Christine Chevallereau, Damien Chablat, "Trajectory planning in Dynamics Environment : Application for Haptic Perception" in *Safe Human Robot Interaction . 24th international conference on human-computer interaction*, Jun 2022, Gothenburg, Sweden.

MOLTO BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato è riferita tutta all'ultimo anno ed i risultati presentati sono verosimilmente quelli ottenuti durante la tesi di dottorato. La produzione scientifica si incentra sulla interazione uomo-macchina basata su interfacce aptiche e sulla loro applicazione in ambiente medico.

Valutazione sulla produzione complessiva

Nel complesso la produzione scientifica risulta limitata, e le sedi di pubblicazioni non sono nella fascia più alta. Per quanto riguarda gli ambiti di ricerca previsti dal bando, le pubblicazioni si inquadrano nel campo dell'interfaccia uomo-robot, anche se ne trattano soltanto un aspetto che non risulta essere al momento di grande rilevanza per le applicazioni in campo agricolo. Pertanto la valutazione delle pubblicazioni ai fini del bando in oggetto è da ritenersi complessivamente non del tutto adeguata.

COMMISSARIO 2 Matteo Matteucci

TITOLI

Il candidato ha conseguito il titolo di dottorato in Mechanical Engineering presso l'università di Genova nell'ambito di un programma di cooperazione internazionale con l'università di Nantes che gli ha consentito di acquisire il doppio titolo. La precedente carriera scolastica è stata svolta in Uganda dove ha conseguito Laurea e Laurea magistrale.

Valutazione sui titoli

Il percorso di formazione del candidato, e i titoli conseguiti, risultano parzialmente attinenti alle tematiche del progetto soprattutto per quel che riguarda le tematiche di human robot interaction per quanto queste siano state affrontate con un taglio prettamente fisico e non cognitivo. Al momento della presentazione della domanda, non risultano esperienze nell'applicazione della robotica al campo dell'agricoltura di precisione né nel campo della robotica mobile. Nel complesso, sebbene in modo parziale, la preparazione del candidato è considerata accettabile per lo svolgimento delle ricerche previste dal progetto.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S.; Guda, V.K.; Chevallereau, C.; Zoppi, M.; Molfino, R.; Chablat, D. Improving Haptic Response for Contextual Human Robot Interaction. *Sensors* **2022**, 22, 2040. <https://doi.org/10.3390/s22052040>

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: Stanley Mugisha, Mirko Job, Matteo Zoppi, Marco Testa, Rezia Molfino, Computer-Mediated Therapies for Stroke Rehabilitation: A Systematic Review and Meta-Analysis, *Journal of Stroke and Cerebrovascular Diseases*, Volume 31, Issue 6, 2022, 106454, ISSN 1052-3057, <https://doi.org/10.1016/j.jstrokecerebrovasdis.2022.106454>.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: Guda V, Mugisha S, Chevallereau,C, Zoppi M, Molfino,R , Chablat D. "Motion Strategies for a Cobot in a Context of Intermittent Haptique Interface". ASME. *J. Mechanisms & Robotics*. August 2022.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S, Zoppi, M, Molfino, R, Guda, V, Chevallereau, C, & Chablat, D. "Safe Collaboration Between Human and Robot in a Context of Intermittent Haptique Interface." *Proceedings of the ASME 2021 International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference. Volume 8B: 45th Mechanisms and Robotics Conference (MR)*. Virtual, Online. August 17–19, 2021. V08BT08A007. ASME. <https://doi.org/10.1115/DETC2021-71518>

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: Andreas Gutierrez, Vamsi Guda, Stanley Mugisha, Christine Chevallereau, Damien Chablat,."Trajectory planning in Dynamics Environment : Application for Haptic Perception" in *Safe Human Robot Interaction . 24th international conference on human-computer interaction*, Jun 2022, Gothenburg, Sweden.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La produzione scientifica del candidato è riferita all'ultimo anno durante il quale sono stati pubblicati verosimilmente i risultati conseguiti durante il percorso di dottorato. Nel suo complesso, la produzione scientifica del candidato e' focalizzata sulla human robot interaction fisica e sull'uso di interfacce aptiche durante tale interazione. Gli ambiti di applicazione principali sono da riferirsi alle applicazioni mediche e alla riabilitazione.

Valutazione sulla produzione complessiva

Essendo la carriera del candidato ancora agli inizi, la produzione scientifica risulta essere ancora limitata. Gli ambiti di ricerca affrontati sono parzialmente attinenti a quelli del bando affrontando il problema della human robot interaction da puro punto di vista fisico e non affrontando gli aspetti cognitivi. Nel complesso si ritiene quindi la produzione scientifica del candidato non del tutto adeguata.

COMMISSARIO 3 Antonio Sgorbissa

TITOLI

Il candidato ha acquisito il MSc in Computer Science nel 2017 presso Mysore University e il PhD in Mechanical Engineering presso Università di Genova e Ecole Centrale de Nantes nel 2022. Durante il suo corso di studi di dottorato ha seguito diversi progetti e ha avuto il ruolo di coordinare un team di ricerca. Ha avuto ruoli di assistant lecturer e teaching assistant.

Valutazione sui titoli

Il candidato ha acquisito il titolo di dottore di ricerca solo recentemente e il suo curriculum risente della sua età accademica molto giovane. Il candidato, considerata la giovane età, mostra una buona attitudine verso l'attività di ricerca, che risulta ben centrata su alcuni dei temi primari nell'ambito del presente bando. In particolare, il candidato appare avere competenze di robotica e di interazione uomo-robot. La valutazione dei titoli risulta pertinente ai temi oggetto del bando, ma non sufficiente.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S.; Guda, V.K.; Chevallereau, C.; Zoppi, M.; Molfino, R.; Chablat, D. Improving Haptic Response for Contextual Human Robot Interaction. *Sensors* **2022**, 22, 2040. <https://doi.org/10.3390/s22052040>

Valutazione: molto buona, pertinente

2. Titolo della pubblicazione: Stanley Mugisha, Mirko Job, Matteo Zoppi, Marco Testa, Rezia Molfino, Computer-Mediated Therapies for Stroke Rehabilitation: A Systematic Review and Meta-Analysis, *Journal of Stroke and Cerebrovascular Diseases*, Volume 31, Issue 6, 2022, 106454, ISSN 1052-3057, <https://doi.org/10.1016/j.jstrokecerebrovasdis.2022.106454>.

Valutazione: buona, non pertinente

3. Titolo della pubblicazione: Guda V, Mugisha S, Chevallereau,C, Zoppi M, Molfino,R , Chablat D. "Motion Strategies for a Cobot in a Context of Intermittent Haptique Interface". *ASME. J. Mechanisms & Robotics. August 2022*.

Valutazione: buona, pertinente

4. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S, Zoppi, M, Molfino, R, Guda, V, Chevallereau, C, & Chablat, D. "Safe Collaboration Between Human and Robot in a Context of Intermittent Haptique Interface." *Proceedings of the ASME 2021 International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference. Volume 8B: 45th Mechanisms and Robotics Conference (MR)*. Virtual, Online. August 17–19, 2021. V08BT08A007. ASME. <https://doi.org/10.1115/DETC2021-71518>

Valutazione: sufficiente, pertinente

5. Titolo della pubblicazione: Andreas Gutierrez, Vamsi Guda, Stanley Mugisha, Christine Chevallereau, Damien Chablat, "Trajectory planning in Dynamics Environment : Application for Haptic Perception" in *Safe Human Robot Interaction . 24th international conference on human-computer interaction*, Jun 2022, Gothenburg, Sweden.

Valutazione: molto buona

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La consistenza complessiva risulta piuttosto limitata, e si estende su un periodo temporale estremamente ridotto.

Valutazione sulla produzione complessiva

Le sedi di pubblicazione sono, con una sola eccezione, non eccellenti. Gli indici bibliometrici del candidato non sono significativi data la giovane età accademica.

GIUDIZIO COLLEGIALE

TITOLI

Il candidato ha un percorso formativo parzialmente svolto in Uganda (Laurea e Laurea magistrale) ed ha conseguito il Dottorato presso l'Università di Genova nell'ambito di un programma di cooperazione internazionale con l'università di Nantes, che gli ha consentito di acquisire il doppio titolo. Ha svolto attività di supporto alla didattica. L'argomento principale dell'attività di ricerca del candidato è la realizzazione di interfacce aptiche.

Valutazione sui titoli

La preparazione del candidato risulta parzialmente orientata verso le tematiche del bando, anche se non risulta alcuna esperienza nell'applicazione della robotica all'agricoltura di precisione. Nel complesso, sebbene con alcune lacune, la preparazione del candidato si può considerare adeguata per lo svolgimento delle ricerche previste dal progetto.

PUBBLICAZIONI PRESENTATE:

1. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S.; Guda, V.K.; Chevallereau, C.; Zoppi, M.; Molfino, R.; Chablat, D. Improving Haptic Response for Contextual Human Robot Interaction. *Sensors* **2022**, 22, 2040. <https://doi.org/10.3390/s22052040>

BUONA, PERTINENTE

2. Titolo della pubblicazione: Stanley Mugisha, Mirko Job, Matteo Zoppi, Marco Testa, Rezia Molfino, Computer-Mediated Therapies for Stroke Rehabilitation: A Systematic Review and Meta-Analysis, *Journal of Stroke and Cerebrovascular Diseases*, Volume 31, Issue 6, 2022, 106454, ISSN 1052-3057, <https://doi.org/10.1016/j.jstrokecerebrovasdis.2022.106454>.

BUONA, NON PERTINENTE

3. Titolo della pubblicazione: Guda V, Mugisha S, Chevallereau,C, Zoppi M, Molfino,R , Chablat D. "Motion Strategies for a Cobot in a Context of Intermittent Haptique Interface". *ASME. J. Mechanisms & Robotics. August 2022*.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

4. Titolo della pubblicazione: Mugisha, S, Zoppi, M, Molfino, R, Guda, V, Chevallereau, C, & Chablat, D. "Safe Collaboration Between Human and Robot in a Context of Intermittent Haptique Interface." *Proceedings of the ASME 2021 International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference. Volume 8B: 45th Mechanisms and Robotics Conference (MR)*. Virtual, Online. August 17–19, 2021. V08BT08A007. ASME. <https://doi.org/10.1115/DETC2021-71518>

SUFFICIENTE, PARZIALMENTE PERTINENTE

5. Titolo della pubblicazione: Andreas Gutierrez, Vamsi Guda, Stanley Mugisha, Christine Chevallereau, Damien Chablat,."Trajectory planning in Dynamics Environment : Application for Haptic Perception" in *Safe Human Robot Interaction . 24th international conference on human-computer interaction*, Jun 2022, Gothenburg, Sweden.

BUONA, PARZIALMENTE PERTINENTE

CONSISTENZA COMPLESSIVA DELLA PRODUZIONE SCIENTIFICA:

La consistenza complessiva della produzione scientifica del candidato risulta piuttosto limitata, e si estende su un periodo temporale estremamente ridotto. Gli indici bibliometrici del candidato non sono stati dichiarati ed in ogni caso la ricerca in rete degli indicatori bibliometrici dà valori ancora poco significativi data la giovane età accademica del candidato.

Valutazione sulla produzione complessiva

Le sedi di pubblicazione sono, con una sola eccezione, non eccellenti. Nel complesso la produzione scientifica del candidato risulta ancora piuttosto limitata. Per quanto riguarda l'area di ricerca del bando la produzione scientifica risulta parzialmente pertinente in quanto orientata su tematiche di human robot interaction, ma con un approfondimento specifico per le interfacce aptiche che, al momento, non trovano significativa applicazione nel campo dell'agricoltura. Pertanto la produzione scientifica del candidato viene considerata non pienamente adeguata.

La Commissione termina i propri lavori alle ore 10.00

Letto, approvato e sottoscritto.

Firma dei Commissari

Daniele Nardi

Matteo Matteucci

Antonio Sgorbissa