

Decreto prot. 1007 rep. 72 del 01 aprile 2020

## PROVVEDIMENTO DI NOMINA DELLA COMMISSIONE ESAMINATRICE

## LA DIRETTRICE

Vista la legge 9 maggio 1989, n. 168;

Vista la legge 30 dicembre 2010, n. 240;

**Visto** lo Statuto dell'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", emanato con D.R. n. 3689 del 29/10/2012;

**Visto** il Regolamento per l'assegnazione di borse di studio per attività di ricerca, emanato con D.R. n. 1622/2018 prot. n. 0053240 del 22/06/2018;

Vista la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" del 27/01/2020 con cui è stata autorizzata la pubblicazione del bando della procedura selettiva pubblica, per titoli e colloquio, per l'attribuzione di n. 1 borsa di studio per lo svolgimento di attività di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti", dal titolo "Optimal trajectory planning and control of robots in collaborative tasks":

Vista la scadenza del bando in data 11/03/2020;

**Vista** la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" del 26/03/2020 con cui è stata proposta la nomina della commissione esaminatrice della predetta procedura selettiva;

## dispone

la nomina dei seguenti componenti della commissione esaminatrice della procedura selettiva pubblica, per titoli e colloquio, per l'attribuzione di n. 1 borsa di studio per lo svolgimento di attività di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti", dal titolo "**Optimal trajectory planning and control of robots in collaborative tasks"** di cui al bando prot. n. 493 del 10/02/2020:

Prof. Alessandro De Luca Prof. Giuseppe Oriolo Prof. Leonardo Lanari

Firmato

LA DIRETTRICE DEL DIPARTIMENTO

(Prof.ssa Tiziana Catarci)