

PROCEDURA VALUTATIVA DI CHIAMATA PER LA COPERTURA DI N. 1 POSTO DI PROFESSORE ORDINARIO AI SENSI DELL'ART. 24, COMMA 6 DELLA LEGGE N.240/2010 - PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/G1, SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-INF/04, PRESSO IL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INFORMATICA, AUTOMATICA E GESTIONALE ANTONIO RUBERTI, INDETTA CON D.R. N. 3738 DEL 16.11.2015

Relazione finale

La Commissione giudicatrice della procedura valutativa nominata con D.R. 1141/16 del 02.05.2016, è composta dai:

Prof. Maria Letizia Corradini, Ordinario SSD ING-INF/04 presso la Scuola di Scienze e Tecnologie dell'Università di Camerino;

Prof. Alessandro De Luca, Ordinario SSD ING-INF/04 presso la Facoltà di Ingegneria dell'Informazione, Informatica e Statistica della Sapienza Università di Roma;

Prof. Sauro Longhi, Ordinario SSD ING-INF/04 presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche.

La Commissione giudicatrice, avvalendosi di strumenti telematici di lavoro collegiale, si riunisce al completo il giorno 20 Giugno 2016 alle ore 10:30 per via telematica, per la stesura della relazione finale riassuntiva dei lavori svolti.

Nella riunione preliminare telematica che si è tenuta il giorno 6 Giugno 2016 la Commissione ha provveduto ad eleggere il Presidente ed il Segretario, attribuendo tali funzioni rispettivamente al Prof. Alessandro De Luca e alla Prof. Maria Letizia Corradini, ed ha individuato il termine per la conclusione del procedimento concorsuale al giorno 5 Agosto 2016.

Ciascun commissario ha dichiarato che non sussistono situazioni di incompatibilità, ai sensi degli artt. 51 e 52 c.p.c. e dell'art. 5 comma 2 del D. Lgs. 1172/1948, con gli altri membri della commissione.

La Commissione ha quindi provveduto, con apposito verbale, a prendere atto dei criteri di selezione contenuti nel bando per la valutazione delle pubblicazioni scientifiche, del curriculum e dell'attività didattica dei candidati, consegnato al Responsabile della procedura, affinché provvedesse ad assicurarne la pubblicazione sul sito dell'Ateneo.

Nella seconda riunione che si è tenuta in forma telematica il giorno 20 Giugno 2016, ciascun commissario, presa visione dell'elenco dei candidati, ha dichiarato che non sussistono situazioni di incompatibilità, ai sensi degli artt. 51 e 52 c.p.c. e dell'art. 5 comma 2 del D. Lgs. 1172/1948, con i candidati stessi.

La Commissione ha preso atto che tra i lavori presentati dai candidati per la valutazione non ve n'è alcuno scritto in collaborazione con i commissari stessi.

La Commissione, tenendo conto dei criteri di valutazione contenuti nel bando, ha preso in esame la documentazione trasmessa dai candidati in formato elettronico ed ha proceduto, per ciascuno di essi, a stendere un profilo curriculare, una valutazione collegiale del profilo curriculare, una valutazione complessiva di merito dell'attività ricerca e all'analisi dei lavori in collaborazione (Allegato 1 alla presente relazione).

Successivamente, ha effettuato una valutazione complessiva (Allegato 2 alla presente relazione) dei candidati ed ha proceduto alla valutazione comparativa per l'individuazione del vincitore della procedura.

Al termine la Commissione, all'unanimità, sulla base delle valutazioni complessive formulate e dopo aver effettuato la comparazione dei candidati, ha dichiarato il candidato **Giuseppe Oriolo** vincitore della procedura in epigrafe.

La Commissione dichiara conclusi i lavori e raccoglie tutti gli atti della procedura in un plico che viene chiuso e sigillato con l'apposizione delle firme di tutti i commissari sui lembi di chiusura.

Il plico contenente copia dei verbali delle singole riunioni e della relazione finale riassuntiva (con allegati i giudizi espressi) viene consegnato – unitamente ad una nota di trasmissione - al Responsabile del Procedimento.

La relazione finale riassuntiva (con i relativi allegati) viene trasmessa anche in formato elettronico (convertito da word) all'indirizzo settoreconcorsidocenti@uniroma1.it.

La relazione finale riassuntiva con i relativi allegati saranno resi pubblici per via telematica sul sito dell'Ateneo.

La Commissione termina i lavori alle ore 10:50 del 20 Giugno 2016.

Letto, approvato e sottoscritto.

Roma, 20 Giugno 2016

LA COMMISSIONE:

Prof. Alessandro De Luca (Presidente)

Prof. Sauro Longhi (Membro)

Prof. Maria Letizia Corradini (Segretario)

ALLEGATO N. 1 ALLA RELAZIONE FINALE RIASSUNTIVA

Candidato **LUCA BENVENUTI**

Profilo curricolare

Il candidato ha presentato per la valutazione le seguenti pubblicazioni: 10 articoli su riviste internazionali, 1 capitolo di libro internazionale, 5 articoli in volumi a diffusione internazionale, 4 articoli in atti di conferenze internazionali.

1) Impatto delle singole pubblicazioni e cumulativo della produzione scientifica:

- a) Le 20 pubblicazioni presentate per la valutazione sono congruenti al settore dell'Automatica e riguardano sia aspetti metodologici che applicativi.
- b) Dall'elenco completo delle pubblicazioni presentate dal candidato e dal database Scopus si desume che:
 - i) l'H-index è pari a **17** (secondo Scopus e come riportato dal candidato);
 - ii) il numero complessivo di articoli pubblicati su riviste internazionali è pari a **35**;
 - iii) il numero di articoli pubblicati su riviste internazionali negli ultimi 10 anni (2006-2015) è pari a **10**;
 - iv) il numero complessivo di citazioni ricevute è pari a **956** (secondo Scopus e come riportato dal candidato);
 - v) alla data odierna, l'H-index risulta pari a **18**, con **1146** citazioni (secondo Scopus); il candidato non compare su Google Scholar.

2) Rilevanza internazionale della collocazione editoriale della produzione scientifica:

- a) In 4 casi su 10 il candidato ha presentato pubblicazioni su riviste con ottima collocazione editoriale nell'ambito dell'automatica, quali Automatica, IEEE Transactions on Automatic Control, International Journal of Robust and Nonlinear Control, SIAM Journal of Matrix Analysis and Applications. Le rimanenti 6 pubblicazioni sono apparse su riviste con collocazione editoriale molto buona.
- b) Le sedi di pubblicazione dei restanti 10 lavori presentati (capitoli di libri e in volumi a diffusione internazionale, articoli in atti di conferenze internazionali) sono di livello molto buono.

3) Contributo del candidato nei lavori in collaborazione:

In tutte le pubblicazioni in collaborazione, l'apporto del candidato appare analogo a quello degli altri autori, con contributi equamente distribuiti.

4) Numero complessivo delle pubblicazioni a diffusione internazionale con revisione anonima tra pari (*peer review*):

- a) Dall'elenco completo delle pubblicazioni presentate dal candidato si desume che:
 - i) il numero complessivo di articoli pubblicati su riviste internazionali è pari a **35**;
 - ii) il numero complessivo di capitoli di libri (a diffusione internazionale) pubblicati è pari a **3**;
 - iii) il numero complessivo di articoli in volumi (a diffusione internazionale) pubblicati è pari a **7**;
 - iv) il numero complessivo di articoli pubblicati su atti (proceedings) di conferenze internazionali è pari a **36**;
 - v) il numero complessivo di volumi (a diffusione internazionale) pubblicati in qualità di Editor è pari a **1**;
 - vi) il numero complessivo di libri (a diffusione nazionale) pubblicati è pari a **1**.

5) Responsabilità di progetti di ricerca finanziati su bando da istituzioni pubbliche nazionali ed internazionali:

Dal CV presentato non risultano attività del candidato in questo ambito.

6) Periodi di studio e ricerca in qualificate istituzioni di ricerca internazionali:

Il candidato è stato Visiting Scholar dal 2/10/1998 al 3/11/1998 presso la University of California at Berkeley.

7) Attività didattica congruente con il Settore scientifico-disciplinare ING-INF/04:

Il candidato ha iniziato la sua attività didattica tenendo i corsi di Fondamenti di Informatica, Controlli Automatici, Teoria dei Sistemi rispettivamente per il D.U. in Ing. Elettrica, Ingegneria Informatica e Automatica, Ingegneria (settore dell'Informazione) dell'Università di Roma La Sapienza. Negli A.A. 2000 e 2001 ha tenuto i corsi di Sistemi Ibridi e Controllo di Sistemi Ibridi, rispettivamente per il Corso di Dottorato di Ricerca in Informatica dell'Università di Udine e per quello in Ingegneria dei Sistemi dell'Università di Roma La Sapienza. Ha inoltre tenuto il corso di Modelli ibridi e algoritmi per il controllo automotive nella V Scuola Nazionale di Dottorato CIRA, il corso di Modelli di sistemi ibridi nella VII Scuola Nazionale di Dottorato CIRA e il corso di Esistenza di una realizzazione positiva per sistemi a tempo discreto nella X Scuola Nazionale di Dottorato CIRA. Il candidato ha inoltre tenuto gli insegnamenti di Controllo Digitale (A.A. 2001/02-2002/03), Automatica (A.A. 2003/04), Controlli Automatici (A.A. 2004/05-2007/08) e Teoria dei Sistemi (A.A. 2005/06-2007/08). A partire dall'A.A. 2008/09 a tutt'oggi, il candidato è titolare dell'insegnamento di Fondamenti di Automatica per il Corso di Laurea in Ingegneria Gestionale dell'Università di Roma La Sapienza.

8) Coordinamento di iniziative in campo didattico e scientifico in ambito nazionale ed internazionale:

Dal CV presentato non risultano attività del candidato in questo ambito.

9) Servizi prestati negli Atenei e negli Enti di ricerca italiani e stranieri:

Dal CV presentato non risultano attività del candidato in questo ambito.

Valutazione collegiale del profilo curriculare

Le 20 pubblicazioni presentate dal candidato sono pertinenti il settore scientifico disciplinare e collocate in ottime riviste internazionali. L'impatto delle 20 pubblicazioni, anche a giudicare dagli indicatori bibliometrici esistenti, è buono. La produzione complessiva del candidato è piuttosto ampia, anche se non sempre continua, ed ha ottenuto un interessante impatto nella comunità scientifica, in particolare per i sistemi dinamici positivi e per alcune applicazioni in ambito automotive. Gli indicatori bibliometrici generali disponibili, sia assoluti che relativi all'intervallo temporale nel quale il candidato ha svolto l'attività scientifica, sono nella norma. Dal curriculum non si evince alcuna attività di coordinamento di gruppi di ricerca. L'attività didattica svolta è pertinente il settore concorsuale, è continua nel tempo e intensa. Nel CV non vengono riportate attività in ambito istituzionale. La valutazione complessiva del profilo curriculare è molto buona.

Valutazione di merito complessiva dell'attività di ricerca

La produzione scientifica complessiva del candidato è consistente, di elevata qualità e abbastanza continua nel tempo. La valutazione complessiva relativa a questo ambito è ottima.

Lavori in collaborazione: Non ci sono lavori in collaborazione con uno o più commissari tra quelli presentati per la valutazione dal candidato.

Candidato **GIUSEPPE ORIOLO**

Profilo curriculare

Il candidato ha presentato per la valutazione le seguenti pubblicazioni: 17 articoli su riviste internazionali e 3 articoli in atti di conferenze internazionali.

1) Impatto delle singole pubblicazioni e cumulativo della produzione scientifica:

- a) Le 20 pubblicazioni presentate per la valutazione sono congruenti al settore dell'Automatica e riguardano sia aspetti metodologici che applicativi.
- b) Dall'elenco completo delle pubblicazioni presentate dal candidato e dal database Scopus si desume che:
 - i) l'H-index è pari a **24** (secondo Scopus) e **39** (secondo Google Scholar, come riportato dal candidato);
 - ii) il numero complessivo di articoli pubblicati su riviste internazionali è pari a **36**;
 - iii) il numero di articoli pubblicati su riviste internazionali negli ultimi 10 anni (2006-2015) è pari a **16**;
 - iv) il numero complessivo di citazioni ricevute è pari a **2401** (secondo Scopus) e **6384** (secondo Google Scholar, come riportato dal candidato);
 - v) alla data odierna, l'H-index risulta pari a **24**, con **2461** citazioni (secondo Scopus) e pari a **39**, con **6860** citazioni (secondo Google Scholar).

2) Rilevanza internazionale della collocazione editoriale della produzione scientifica:

- a) In 5 casi su 17 il candidato ha presentato pubblicazioni su riviste con ottima collocazione editoriale nell'ambito dell'automatica, quali Automatica, IEEE Transactions on Robotics, International Journal of Robotics Research. Le rimanenti 12 pubblicazioni sono apparse su riviste con collocazione editoriale molto buona.
- b) Le sedi di pubblicazione dei restanti 3 lavori presentati (articoli in atti di conferenze internazionali) sono di livello ottimo.

3) Contributo del candidato nei lavori in collaborazione:

In tutte le pubblicazioni in collaborazione, l'apporto del candidato appare analogo a quello degli altri autori, con contributi equamente distribuiti.

4) Numero complessivo delle pubblicazioni a diffusione internazionale con revisione anonima tra pari (*peer review*):

- a) Dall'elenco completo delle pubblicazioni presentate dal candidato si desume che:
 - i) il numero complessivo di articoli pubblicati su riviste internazionali è pari a **36**;
 - ii) il numero complessivo di capitoli di libri (a diffusione internazionale) pubblicati è pari a **8**;
 - iii) il numero complessivo di articoli pubblicati su atti (proceedings) di conferenze internazionali è pari a **115**;
 - iv) il numero complessivo di libri (a diffusione internazionale) pubblicati è pari a **1**;
 - v) il numero complessivo di libri (a diffusione nazionale) pubblicati è pari a **2**.

5) Responsabilità di progetti di ricerca finanziati su bando da istituzioni pubbliche nazionali e internazionali:

- a. Principal Investigator dell'unità di ricerca DIAG-SAPIENZA per il progetto COMANOID: Multi-contact Collaborative Humanoids in Aircraft Manufacturing finanziato dalla EU nell'ambito del bando Horizon 2020. Finanziamento per l'unità di ricerca: 719215 € (4 anni, 2015-2019).
- b. Principal Investigator dell'unità di ricerca DIS-SAPIENZA per il progetto MEMONET (Multirobot Exploration supported by MOBILE ad-hoc NETworks) finanziato dal MIUR nell'ambito del bando PRIN 2008. Finanziamento per l'unità di ricerca: 32857 € (2 anni).
- c. Principal Investigator dell'unità di ricerca DIS-SAPIENZA per il progetto ASPICE (Assistive System for Patient's Increase of Communication, ambient control and

- mobility in absence of muscular Effort) finanziato dalla Fondazione TELETHON nell'ambito del bando UILDM 2003. Finanziamento per l'unità operativa: 35500 € (2 anni).
- d. Principal Investigator dell'unità di ricerca DIS-SAPIENZA per il progetto TIGER (Telepresence Instant Groupware for higher Education in Robotics) finanziato dal MIUR nell'ambito del bando FIRB 2001. Finanziamento per l'unità operativa: 87370 € (3 anni).
 - e. Responsabile di progetti di ricerca finanziati dell'Università di Roma "La Sapienza" negli anni 1998, 1999, 2000-2006, 2008, 2009, 2012 e 2015.
 - f. Responsabile del progetto didattico "Realizzazione di un laboratorio per l'esecuzione remota (via Internet) di esperimenti di controllo e robotica", finanziato dalla Facoltà di Ingegneria dell'Università di Roma "La Sapienza" nel 1999 e nel 2001.
 - g. Partecipazione come componente dell'unità di ricerca DIAG-Sapienza o DIS-Sapienza a numerosi progetti di ricerca nazionali e internazionali, tra cui si segnalano:
 - i. SAPHARI (Safe and Autonomous Physical Human-Aware Robot Interaction) finanziato dalla Commissione Europea nell'ambito di FP7 – IP (2011-2015)
 - ii. PHRIENDS (Physical Human-Robot Interaction: Dependability and Safety) finanziato dalla Commissione Europea nell'ambito di FP6 – Strep (2006-2009).
 - iii. Cyberwalk (The CyberCarpet – Enabling Omnidirectional Walking in Virtual Worlds) finanziato dalla Commissione Europea nell'ambito di FP6 – Strep (2004-2006).
 - iv. EURON e EURON II (European Robotics Research Network), network di eccellenza finanziato dalla Commissione Europea (2000-2003 e 2004-2007).
 - v. ERNET (European Robotics Network) finanziato dalla Commissione Europea nell'ambito del Human Capital and Mobility Programme (1994-1996).
 - vi. PROMotion (Planning Robot Motion) finanziato dalla Commissione Europea nell'ambito di ESPRIT III – Basic Research Action (1992-1995).
 - vii. PICTURE (Planning and Intelligent Control Techniques for Ustructured Robotics Environments) finanziato dal MIUR nell'ambito del PRIN 2004.
 - viii. MATRICS (Methodologies and Integration of Subsystems and Technologies for Anthropic Robotics and Locomotion) finanziato dal MIUR nell'ambito del PRIN 2002.
 - ix. MISTRAL (Methodologies, Applications and Technologies for Anthropic Robotics and Locomotion) finanziato dal MIUR nell'ambito del PRIN 2000.
 - x. RAMSETE (Articulated and Mobile Robotics for SErvices and TEchnologies) finanziato dal MIUR nell'ambito del PRIN 1998.
 - xi. FAI ROBOT (Internet-based Continuous Learning for Industrial Robotics Systems Control), finanziato dal CNR (2001-2003).
 - xii. SUPER (Space Unmanned Planetary Exploration Rover), finanziato dall'ASI (2003-2004).

6) Periodi di studio e ricerca in qualificate istituzioni di ricerca internazionali:

Il candidato è stato Visiting Scholar dal settembre 1998 all'aprile 1991 presso la University of California at Santa Barbara.

7) Attività didattica congruente con il Settore scientifico-disciplinare ING-INF/04:

Il candidato ha svolto la sua attività didattica quasi interamente presso l'Università di Roma La Sapienza. Ha iniziato tenendo i corsi di Controlli Automatici I modulo (Laurea in Ingegneria Elettronica) e di Controlli Automatici II modulo (Laurea Specialistica in Ingegneria Elettronica) dall'A.A. 2001/02 all'A.A. 2008/09. Dall'A.A. 2005/06 all'A.A. 2008/09 è stato docente del corso di Sistemi Adattativi (Laurea Specialistica in Ingegneria dei Sistemi e Laurea Specialistica in Ingegneria Elettronica). Dall'A.A. 2001/02 all'A.A. 2006/07, ha tenuto il corso di Controllo di Sistemi Anolonomi per il Corso di Dottorato di Ricerca in Ingegneria dei Sistemi. Dall'A.A. 1998/99 all'A.A. 2000/01 è stato titolare del corso di Controlli Automatici (Laurea in Ingegneria Elettronica). Dall'A.A. 1994/95 al

1999/2000 è stato docente dell'insegnamento di Controllo Adattativo per il Corso di Perfezionamento in Metodi Matematici per l'Analisi, il Controllo e l'Ottimizzazione dei Sistemi, organizzato dalla Facoltà di Ingegneria e dalla Facoltà di Scienze Matematiche, Fisiche e Naturali. Dall'A.A. 2009/10 a tutt'oggi il candidato è titolare dell'insegnamento di Fondamenti di Automatica per il Corso di Laurea in Ingegneria Elettronica, dell'insegnamento di Autonomous and Mobile Robotics per il Corso di Laurea in Artificial Intelligence and Robotics e per il Corso di Laurea Magistrale in Control Engineering, e del modulo di Analysis and Control of Multi-agent Systems per il Corso di Laurea Magistrale in Artificial Intelligence and Robotics. Dall'A.A. 2014/15 ad oggi il candidato è titolare anche dell'insegnamento di Control of Autonomous Multi-Agent Systems per il Corso di Laurea in Control Engineering. Tra le attività didattiche esterne a Sapienza, è stato docente del corso di Robotica Mobile nella VI Scuola Nazionale di Dottorato CIRA (2002).

8) Coordinamento di iniziative in campo didattico e scientifico in ambito nazionale ed internazionale:

Dal CV presentato risultano le seguenti attività del candidato:

- a. Co-Chair dell'IPC del 2016 IFAC Symp. on Intelligent Autonomous Vehicles (IAV 2016).
- b. Membro dell'IPC dell'IFAC Workshop on Multivehicle Systems (MVS) nelle edizioni 2015, 2012.
- c. Associate Editor e Membro dell'IPC della IEEE-RAS Int. Conf. on Humanoid Robots (Humanoids) nelle edizioni 2014,2015.
- d. Membro dell'IPC della IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems (IROS) nelle edizioni 2003, 2006, 2007, 2011, 2014 e 2015.
- e. Membro dell'IPC della IEEE/IFAC Int. Conf. on Methods and Models in Automation and Robotics (MMAR) nelle edizioni 2003-07, 2009-11, 2013 e 2015.
- f. Membro dell'IPC e Technical Associate Editor del 2014 IFAC World Congress, Cape Town, South Africa, 2014.
- g. Membro dell'IPC della Robotics: Science and Systems (RSS) Conf. Series nelle edizioni 2012, 2014.
- h. Membro dell'IPC della Int. Conf. on Advanced Robotics (ICAR) nelle edizioni 2005, 2007, 2013.
- i. Membro dell'IPC dell'IFAC Symp. on Intelligent Autonomous Vehicles (IAV) nelle edizioni 2010, 2013.
- j. Coordinatore della XIV Scuola di Dottorato CIRA in Robotica (2010).
- k. Membro dell'IPC della IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation (ICRA) nelle edizioni dal 2002 al 2011.
- l. Membro dell'IPC del 10th Int. Symp. on Distributed Autonomous Robotic Systems (DARS 2010), Lausanne, Switzerland, 2010.
- m. Membro dell'IPC della 2nd Int. Conf. on Robot Communication and Coordination (ROBOCOMM 2009), Odense, Denmark, 2009.
- n. Membro dell'IPC della 18th European Conf. on Artificial Intelligence (ECAI 2008), Patras, Greece, 2008.
- o. Area Chair (Planning and Control) per la 2008 Robotics: Science and Systems Conf. (RSS 2008), Zurich, Switzerland, 2008.
- p. Organization Chair della 2007 IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, Roma, Italy, 2007.
- q. Membro dell'IPC della Int. Conf. on Industrial Electronics, Technology & Automation (IETA) nelle edizioni 2001, 2005.
- r. Membro dell'IPC dell'Int. Symp. on Robotics with Applications (ISORA) nelle edizioni 2002, 2004.
- s. Membro dell'IPC della 2004 IEEE Conf. on Control Applications, Taipei, Taiwan, 2004.
- t. Membro dell'IPC della 2004 IEEE Conf. on Robotics, Automation and Mechatronics, Singapore, 2004.

- u. Membro dell'Organizing Committee della RoboCup 2003 – The 7th Int. Symp. And Competitions, Padova, Italy, 2003.
- v. Membro del National Organizing Committee della 3rd European Control Conf. (ECC 1995), Roma, Italy, 1995.
- w. Responsabile del Laboratorio di Robotica del DIAG (ex DIS) dal 2004.

Dal CV presentato si evidenziano inoltre numerose attività editoriali del candidato, assimilabili dal punto di vista scientifico alle precedenti, e in particolare:

- a. Editor del Conference Paper Review Board della IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems (IROS) dal 2014.
- b. Editor della rivista IEEE Transactions on Robotics dal 2009 al 2014.
- c. Associate Editor del Conference Editorial Board (CEB) della IEEE Robotics and Automation Society (RAS) dal 2008 al 2011.
- d. Associate Editor della rivista IEEE Transactions on Robotics and Automation dal 2001 al 2005.

9) Servizi prestati negli Atenei e negli Enti di ricerca italiani e stranieri:

Dal CV presentato risultano le seguenti attività del candidato:

- a. Dal 2014, membro (eletto) della Giunta della Facoltà di Ingegneria dell'Informazione, Informatica e Statistica, Università di Roma "La Sapienza".
- b. Dal 2013, membro (eletto) della Giunta del Dipartimento di Ingegneria Informatica, Automatica e Gestionale, Università di Roma "La Sapienza".
- c. Membro del Collegio dei Docenti del Dottorato in Ingegneria dei Sistemi dell'Università di Roma "La Sapienza" dall'A.A. 1998/99 all'A.A. 2011/12, anno dello spegnimento.
- d. Dal 2012, membro del Collegio dei Docenti del Dottorato in Ingegneria Automatica, Bioingegneria e Ricerca Operativa dell'Università di Roma "La Sapienza".
- e. Membro del Consiglio d'Area di Ingegneria Elettronica (in particolare, responsabile dell'orientamento Sistemi di Automazione e Robotica della Laurea Magistrale) dal 1998.
- f. Membro del Consiglio d'Area di Ingegneria Automatica dal 2002.
- g. Membro della Commissione per i Servizi Informatici del Dipartimento di Informatica e Sistemistica dell'Università di Roma "La Sapienza" dal 2007 al 2010.

Valutazione collegiale del profilo curricolare

Ai fini della valutazione, sono state presentate 20 pubblicazioni pertinenti il settore scientifico disciplinare, quasi tutte di prestigiosa collocazione editoriale e con impatto di rilievo, anche a giudicare dagli indicatori bibliometrici esistenti. La produzione scientifica complessiva del candidato è consistente, di elevata qualità, come confermato anche dai valori degli indicatori bibliometrici generali, e continua nel tempo. Ha avuto particolare impatto nell'ambito della pianificazione e del controllo del moto di sistemi robotici a base mobile. Il curriculum presentato evidenzia una rilevante attività di coordinamento di progetti di ricerca. Dal CV presentato si evince che il riconoscimento internazionale del candidato è di assoluto rilievo. L'attività didattica del candidato, in termini di titolarità di corsi, è stata di elevata intensità e sempre pertinente, con numerosi studenti seguiti per tesi di laurea o coordinati nell'ambito del dottorato. Le attività istituzionali e/o di servizio all'ateneo svolte dal candidato sono di numero adeguato. La valutazione complessiva del profilo curricolare è ottima.

Valutazione di merito complessiva dell'attività di ricerca

La produzione scientifica complessiva del candidato è molto consistente, di elevata qualità e continua nel tempo. La valutazione complessiva relativa a questo ambito è ottima.

Lavori in collaborazione: Non ci sono lavori in collaborazione con uno o più commissari tra quelli presentati per la valutazione dal candidato.

ALLEGATO N. 2 ALLA RELAZIONE FINALE RIASSUNTIVA

Candidato **LUCA BENVENUTI**

VALUTAZIONE COMPLESSIVA

Il candidato Luca Benvenuti presenta un'ottima attività di ricerca, con particolare rilievo nel settore metodologico dei sistemi positivi e nelle applicazioni automotive, e un profilo curriculare molto buono, con un'attività didattica intensa e continua nel tempo. La valutazione complessiva del candidato è molto buona.

Candidato **GIUSEPPE ORIOLO**

VALUTAZIONE COMPLESSIVA

Il candidato Giuseppe Oriolo presenta un'ottima attività di ricerca, con punte di rilievo sia metodologico sia applicativo nell'ambito del controllo dei sistemi robotici, e un ottimo profilo curriculare di grande visibilità internazionale, completo sia dal punto di vista didattico sia da quello dell'organizzazione e coordinamento della ricerca. La valutazione complessiva del candidato è ottima.