

BUSTA A)

- 1) Illustrare le principali componenti di una struttura robotica mobile
- 2) Illustrare le principali caratteristiche di un sistema operativo real-time evidenziando cosa lo differenzia da un sistema operativo general-purpose
- 3) Illustrare le caratteristiche principali di un sistema di controllo a retroazione

F.to La Commissione

BUSTA B)

- 1) Illustrare le principali componenti di una struttura robotica industriale
- 2) Illustrare le principali strutture dati utilizzate in ambito informatico per organizzare e memorizzare le informazioni
- 3) Illustrare le caratteristiche principali di un regolatore industriale standard

F.to La Commissione

BUSTA C)

- 1) Illustrare le principali strutture robotiche industriali
- 2) Illustrare le principali fasi del ciclo di vita del software
- 3) Illustrare il concetto di risposta armonica e le sue possibili rappresentazioni grafiche

F.to La Commissione