



PROVVEDIMENTO DI APPROVAZIONE ATTI

LA DIRETTRICE

VISTO l'art. 7 comma 6 del D.Lgs. n. 165/2001 (e sue successive modificazioni ed integrazioni);
VISTO l'art. 18, comma 1, lett. b) e c) della Legge n. 240/2010;
VISTO il D.Lgs. n. 75/2017;
VISTO il Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";
VISTA delibera del Consiglio di Dipartimento del 09/03/2023 con la quale è stato autorizzato l'avvio di una procedura comparativa su richiesta del Responsabile Scientifico: Giorgio Grisetti, sui seguenti fondi:

- AGV-On the road - Titolare del fondo: Grisetti - CUP:

VISTO l'avviso interno prot. n. Prot n. 1210 del 10/03/2023 Rep. 89 pubblicato il 10/03/2023;
VISTA la dichiarazione di indisponibilità oggettiva della Direttrice prot. n. Prot. n. 1300 del 16/03/2023 Rep. 104 del 16/03/2023;
VISTO il bando n. 12/2023, scaduto il 31/03/2023;
VISTA la nomina della Commissione, deliberata dal Consiglio di Dipartimento nella seduta del 03/04/2023, e disposta con provvedimento della Direttrice prot. n. Prot n. 1647 del 03/04/2023 Rep. 116 del 03/04/2023
VISTO il verbale redatto in data 05/04/2023 dalla Commissione giudicatrice e conservato presso gli archivi del Dipartimento.

DISPONE

Art. 1

Sono approvati gli atti della procedura selettiva per il conferimento di 1 incarico di lavoro del bando n. 12/2023

Art. 2

È approvata la seguente graduatoria finale di merito:

1. LORENZO DE REBOTTI 86.00 / 100

Sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti per l'ammissione al concorso di cui sopra e per la stipula del contratto, **DE REBOTTI LORENZO** è dichiarato vincitore del concorso pubblico per il conferimento di incarico di lavoro autonomo per lo svolgimento della seguente ricerca universitaria: sviluppo di un innovativo sistema di SLAM con structureless bundle adjustment basato sulla piattaforma software srrg (<https://gitlab.com/srrg-software>). Il prestatore fornirà un sistema end-to-end in cui la posa del veicolo viene stimata sulla base di una sequenza di immagini stereo acquisite durante il moto. Allo scopo di ridurre il drift dovuto al rumore. Lo stesso affiancherà all'esistente sottosistema di raffinamento geometrico basato su punti (Bundle Adjustment), un nuovo sistema alternativo basato su vincoli epipolari



Il presente decreto sarà acquisito alla raccolta interna e reso pubblico mediante pubblicazione sul portale della Trasparenza di Ateneo.

Roma, 13/04/2023

LA DIRETTRICE
Prof.ssa Tiziana Catarci