



PROVVEDIMENTO DI APPROVAZIONE ATTI

LA DIRETTRICE

- VISTO** l'art. 7 comma 6 del D.Lgs. n. 165/2001 (e sue successive modificazioni ed integrazioni);
VISTO l'art. 18, comma 1, lett. b) e c) della Legge n. 240/2010;
VISTO il D.Lgs. n. 75/2017;
VISTO il Regolamento per il conferimento di incarichi individuali di lavoro autonomo a soggetti esterni all'Ateneo in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza";
VISTA delibera del Consiglio di Dipartimento del 18/10/2023 con la quale è stato autorizzato l'avvio di una procedura comparativa su richiesta del Responsabile Scientifico: Giorgio Grisetti, sui seguenti fondi: AGV on the road - Titolare del fondo: GIORGIO GRISETTI - CUP:E22C21001020009;
VISTO l'avviso interno Prot. n. 4767 del 19/10/2023 Rep. 441 pubblicato il 19/10/2023;
VISTA la dichiarazione di indisponibilità oggettiva della Direttrice Prot. n. 4860 del 25/10/2023 Rep. 456;
VISTO il bando n. 64/2023, scaduto il 09/11/2023;
VISTA la nomina della Commissione, deliberata dal Consiglio di Dipartimento nella seduta del 20/11/2023, e disposta con provvedimento della Direttrice Prot: n. 5303 del 21/11/2023 Rep. 315;
VISTO il verbale redatto in data 13/12/2023 dalla Commissione giudicatrice e conservato presso gli archivi del Dipartimento.

DISPONE

Art. 1

Sono approvati gli atti della procedura selettiva per il conferimento di 2 incarichi di lavoro del bando n. 64/2023

Art. 2

È approvata la seguente graduatoria finale di merito:

- | | |
|-----------------------------------|-------------|
| 1. GIACOMINI EMANUELE | 92.00 / 100 |
| 2. SALEM OMAR ASHRAF AHMED KHAIRY | 86.00 / 100 |

Sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti per l'ammissione al concorso di cui sopra e per la stipula del contratto, **EMANUELE GIACOMINI, OMAR ASHRAF AHMED KHAIRY SALEM** sono dichiarati vincitori del concorso pubblico per il conferimento di incarico di lavoro autonomo per lo svolgimento della seguente ricerca universitaria: Sviluppo di approcci per Multi-View ICP su CPU/GPU integrati nell'ecosistema software SRRG (<https://gitlab.com/srrg-software>). I candidati dovranno implementare un accurato sistema di ricostruzione 3D con supporto per dati LiDAR. L'input posizionale è dato da una stima di traiettoria ottenuta mediante RTK-GPS. Il software deve essere implementato in C++/CUDA, con particolare riguardo per l'efficienza computazionale ed energetica.

Il presente decreto sarà acquisito alla raccolta interna e reso pubblico mediante pubblicazione sul portale della Trasparenza di Ateneo.

Roma, 13/12/2023

LA DIRETTRICE
Prof.ssa Tiziana Catarci